

Dinâmica pullback de Sistemas de Bresse

Ricardo de Sá Teles¹
DAMAT/UTFPR, Londrina, PR

Resumo. Neste trabalho investigamos a dinâmica a longo prazo de um sistema de Bresse não-autônomo. Garantimos a existência e unicidade de solução e os resultados principais estabelecem a existência de atrator pullback e a semicontinuidade superior de atratores, quando se considera um parâmetro no sistema. Nós também estudamos a continuidade de atratores com respeito a um parâmetro num conjunto denso residual.

1 Introdução

Neste trabalho nós estudamos a dinâmica a longo prazo das soluções do seguinte sistema de Bresse

$$\begin{aligned} \rho_1 \varphi_{tt} - k(\varphi_x + \psi + lw)_x - k_0 l(w_x - l\varphi) + g_1(\varphi_t) + f_1(\varphi, \psi, w) &= \epsilon h_1(x, t), \\ \rho_2 \varphi_{tt} - b\psi_{xx} + k(\varphi_x + \psi + lw) + g_2(\psi_t) + f_2(\varphi, \psi, w) &= \epsilon h_2(x, t), \\ \rho_1 w_{tt} - k_0(w_x - l\varphi)_x + kl(\varphi_x + \psi + lw) + g_3(w_t) + f_3(\varphi, \psi, w) &= \epsilon h_3(x, t), \end{aligned} \quad (1)$$

definida em $(0, L) \times [\tau, +\infty[$, sujeita às condições de fronteira de Dirichlet,

$$\varphi(0, t) = \varphi(L, t) = \psi(0, t) = \psi(L, t) = w(0, t) = w(L, t) = 0, \quad t \geq \tau, \quad (2)$$

e condição inicial (para $t = \tau$),

$$\varphi(\cdot, \tau) = \varphi_0^\tau, \quad \varphi_t(\cdot, \tau) = \varphi_1^\tau, \quad \psi(\cdot, \tau) = \psi_0^\tau, \quad \psi_t(\cdot, \tau) = \psi_1^\tau, \quad w(\cdot, \tau) = w_0^\tau, \quad w(\cdot, \tau) = w_1^\tau, \quad (3)$$

onde $g_1(\varphi_t)$, $g_2(\psi_t)$ e $g_3(w_t)$ são termos de damping não linear, $f_i(\varphi, \psi, w)$, $i = 1, 2, 3$, são forças externas e $h_i = h_i(t)$, $i = 1, 2$, são perturbações dependentes do tempo, o que torna o sistema não-autônomo. Sob condições bastante gerais nós garantimos que o problema (1)-(3) é bem-posto no espaço de energia

$$V = H_0^1(0, L) \times H_0^1(0, L) \times H_0^1(0, L) \times L^2(0, L) \times L^2(0, L) \times L^2(0, L),$$

equipado com a norma

$$\|(\varphi, \psi, w, \tilde{\varphi}, \tilde{\psi}, \tilde{w})\|_V = \rho_1 \|\tilde{\varphi}\|^2 + \rho_2 \|\tilde{\psi}\|^2 + \rho_1 \|\tilde{w}\|^2 + b \|\psi_x\|^2 + k \|\varphi_x + \psi + lw\|^2 + k_0 \|w_x - l\varphi\|^2.$$

Consideraremos que f_1 , f_2 e f_3 são localmente Lipschitz e do tipo gradiente. Assumimos que existe uma função de classe C^2 , $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\nabla F = (f_1, f_2, f_3)$, e satisfaz as seguintes condições: existem β , $m_F \geq 0$ tais que

$$F(u, v, w) \geq -\beta(|u|^2 + |v|^2 + |w|^2) - m_F \quad \forall u, v, w \in \mathbb{R}, \quad (4)$$

¹ricardo.sa.teles@gmail.com.

e existem $p \geq 1$ e $C_f > 0$ tais que, para $i = 1, 2, 3$,

$$|\nabla f_i(u, v, w)| \leq C_f(1 + |u|^{p-1} + |v|^{p-1} + |w|^{p-1}), \quad \forall u, v, w \in \mathbb{R}. \quad (5)$$

Em particular isso implica que existe $C_F > 0$ tal que

$$F(u, v, w) \leq C_F(1 + |u|^{p+1} + |v|^{p+1} + |w|^{p+1}), \quad \forall u, v, w \in \mathbb{R}. \quad (6)$$

Além disso, assumimos que, para todo $u, v, w \in \mathbb{R}$,

$$\nabla F(u, v, w) \cdot (u, v, w) - F(u, v, w) \geq -\beta(|u|^2 + |v|^2 + |w|^2) - m_F. \quad (7)$$

Em relação às funções damping $g_i \in C^1(\mathbb{R})$, $i = 1, 2, 3$, assumimos que g_i é crescente e $g_i(0) = 0$, e existem constantes $m_i, M_i > 0$ tais que

$$m_i \leq g'_i(s) \leq M_i, \quad \forall s \in \mathbb{R}. \quad (8)$$

Finalmente, assumimos $h_1, h_2 \in L^2_{\text{loc}}(\mathbb{R}; L^2(0, L))$ e mais algumas condições sobre estas funções.

2 Resultados Principais

Teorema 2.1. *Se as hipóteses (4)-(8) são válidas, então o processo de evolução gerado pelo problema (1)-(3) admite um atrator pullback $\mathcal{A}_\epsilon = \{\mathcal{A}_\epsilon(t)\}$ no espaço de fase V .*

Teorema 2.2. *Sob as condições do Teorema 2.1, o atrator pullback $\{\mathcal{A}_\epsilon\}$ é semicontínuo superiormente quando $\epsilon \rightarrow 0$, isto é,*

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \text{dist}_V(\mathcal{A}_\epsilon(t), \mathcal{A}_0) = 0, \quad \forall t \in \mathbb{R}, \quad (1)$$

onde dist_V representa a semi-distância de Hausdorff em V .

A existência de atrator global para o problema (1)-(3) quando $\epsilon = 0$ foi demonstrada em [2].

Usando um resultado recente de [1] conseguimos demonstrar o próximo Teorema.

Teorema 2.3. *Seja $t \in \mathbb{R}$. No contexto do Teorema 2.1 existe um conjunto denso J em $[0, 1]$ tal que $\{\mathcal{A}_\epsilon\}$ é contínuo com respeito a um parâmetro $\epsilon_0 \in J$, isto é,*

$$\lim_{\epsilon \rightarrow \epsilon_0} d_V(\mathcal{A}_\epsilon(t), \mathcal{A}_{\epsilon_0}) = 0, \quad \forall \epsilon_0 \in J, \quad (2)$$

onde $d_V(A, B) = \max\{\text{dist}_V(A, B), \text{dist}_V(B, A)\}$.

Referências

- [1] Hoang, L. T, Olson, E. J., Robinson, J. C. On the continuity of global attractors, *Proc. Amer. Math. Soc.*, 143:4389–4395, 2015.
- [2] Ma, T. F., Monteiro, R. N Singular limit and long-time dynamics of Bresse systems. *SIAM Journal on Mathematical Analysis*, 49:2468-2495, 2017.