

Proceeding Series of the Brazilian Society of Computational and Applied Mathematics

Anamorfose catóptrica cilíndrica no ensino de Matemática

Olga Harumi Saito¹

Departamento Acadêmico de Matemática, UTFPR, Curitiba, PR

Claudio Iavorski²

Colégio Marista Paranaense, Curitiba, PR

Rudimar Luiz Nós³

Departamento Acadêmico de Matemática, UTFPR, Curitiba, PR

Resumo. A anamorfose catóptrica cilíndrica é uma técnica de projeção que consiste na deformação de uma figura no plano e sua reconstituição em um sólido refletor. Essa técnica combina matemática e arte e pode ser explorada no ensino de conteúdos de Matemática, como sistemas de coordenadas, geometria plana e espacial, vetores, projeção, funções e trigonometria, possibilitando o planejamento de atividades interdisciplinares. Apresentamos neste trabalho o processo matemático da anamorfose cilíndrica, ou seja, a estratégia de cálculo dos pontos R da figura distorcida e dos pontos de incidência I dos pontos R no espelho cilíndrico refletor, assim como os resultados de uma oficina desenvolvida com estudantes do sexto ano do Ensino Fundamental de uma escola pública de Campo Largo, PR.

Palavras-chave. Sistemas de coordenadas, espelho cilíndrico, reflexão, reconstrução de imagens.

1 Introdução

O termo *anamorfose* deriva da palavra grega *αναμορφωσις* (anamorphosis) e tem como significado reformação, retorno da forma, reiteração da forma, reversão da forma e formar de novo [3]. Essa técnica foi muito usada na pintura de murais nos séculos XV e XVI, principalmente para gerar efeitos de profundidade e dupla interpretação de imagens. Depois de um período no esquecimento, foi resgatada no século passado e um dos destaques é o húngaro István Orosz. A riqueza de detalhes em seus trabalhos, como ilustra a Figura 1, aguça a curiosidade de todos.

A anamorfose encanta não apenas amantes da arte, mas também matemáticos. Conhecida como “A Matemática do Disfarce”, ela pode ser empregada para explorar conceitos físicos e matemáticos, como fazemos a seguir empregando a anamorfose catóptrica cilíndrica.

¹harumi@uftpr.edu.br

²claudio-iavorski@hotmail.com

³rudimarnos@utfpr.edu.br

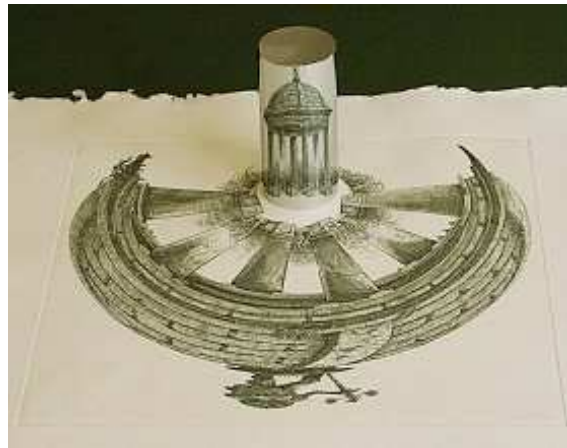


Figura 1: Obra de István Orosz [5].

2 Anamorfose cilíndrica

Na anamorfose catóptrica, a reconstituição da imagem somente ocorre se utilizarmos um objeto para refleti-la adequadamente. Geralmente se utiliza um espelho cilíndrico, cônico ou piramidal, mas o espelho pode ser outro tipo de sólido refletivo [2, 3]. A obra de István Orosz é um exemplo de anamorfose catóptrica que utiliza um cilindro como sólido refletor.

A matemática da anamorfose cilíndrica pode ser compreendida a partir da Figura 2. Nela, desejamos que um observador (ponto azul) veja os pontos R da imagem deformada no plano do personagem Mickey (Figura 2(b)) reconstituídos nos pontos P da figura original no cilindro (Figura 2(a)). Os pontos de incidência I dos pontos R no espelho cilíndrico também devem ser calculados. Vamos descrever matematicamente este processo [1, 4].

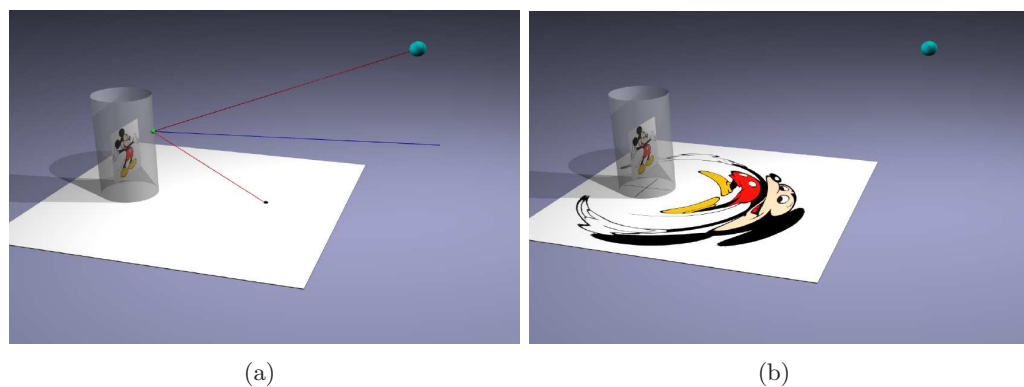


Figura 2: Anamorfose cilíndrica: (a) imagem reconstruída; (b) imagem deformada [7].

A Figura 3 ilustra o processo da reflexão em um espelho cilíndrico. Sem perda de

generalidade, definimos o plano objeto como sendo o plano xy e o sólido refletor como sendo o cilindro

$$\pi : x^2 + y^2 = r^2. \quad (1)$$

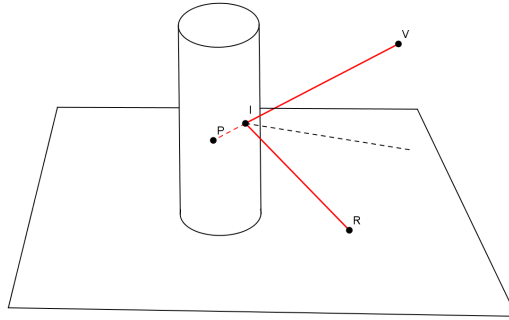


Figura 3: Representação da reflexão em um espelho cilíndrico [2].

Considerando $V = (v_x, v_y, v_z)$ o ponto do observador (externo ao cilindro e não pertencente ao plano objeto) e $P = (p_x, p_y, p_z)$ como um ponto da imagem reconstituída (interno ao cilindro), queremos determinar o ponto R , no plano objeto, cujo ponto P é a sua imagem no espelho.

A relação entre R e P é estabelecida por uma lei física (ótica): o raio de incidência que parte de R incide no espelho em I , sendo refletido e atingindo o observador em V . Porém, o observador vê o ponto como se este estivesse atrás do espelho, em P .

Para determinar as coordenadas de I , devemos definir a reta \overleftrightarrow{VP} , obtendo os dois pontos de $\overleftrightarrow{VP} \cap \pi$. O ponto entre V e P será o ponto I .

Sendo assim, a equação da reta \overleftrightarrow{VP} é dada por:

$$\begin{aligned} \overleftrightarrow{VP} &= P + t(V - P), \quad t \in \mathbb{R}; \\ \overleftrightarrow{VP} &= (p_x, p_y, p_z) + t((v_x, v_y, v_z) - (p_x, p_y, p_z)); \\ \overleftrightarrow{VP} &= (p_x + t(v_x - p_x), p_y + t(v_y - p_y), p_z + t(v_z - p_z)). \end{aligned} \quad (2)$$

Substituindo (2) na Equação (1), temos que:

$$\begin{aligned} r^2 &= x^2 + y^2; \\ r^2 &= (p_x + t(v_x - p_x))^2 + (p_y + t(v_y - p_y))^2; \\ r^2 &= p_x^2 + 2tp_x(v_x - p_x) + t^2(v_x - p_x)^2 + p_y^2 + 2tp_y(v_y - p_y) + t^2(v_y - p_y)^2; \\ ((v_x - p_x)^2 + (v_y - p_y)^2)t^2 + 2(p_x(v_x - p_x) + p_y(v_y - p_y))t + (p_x^2 + p_y^2 - r^2) &= 0. \end{aligned} \quad (3)$$

A Equação (3) é quadrática em relação à t . Como P é um ponto interno, V é um ponto externo e a reta \overleftrightarrow{VP} é secante ao cilindro, a Equação (3) tem duas raízes reais distintas, sendo uma delas para $0 < t < 1$ (uma vez que $\overleftrightarrow{VP} = (1-t)P + tV$) e a outra para $t < 0$.

A raiz referente a I será positiva, ou seja,

$$t_i = \frac{-k_2 + \sqrt{k_2^2 - 4k_1k_3}}{2k_1}, \tag{4}$$

onde

$$\begin{aligned} k_1 &= (v_x - p_x)^2 + (v_y - p_y)^2, \\ k_2 &= 2(p_x(v_x - p_x) + p_y(v_y - p_y)), \\ k_3 &= p_x^2 + p_y^2 - r^2, \end{aligned}$$

são os coeficientes da Equação (3).

Dessa forma, o ponto de incidência I , denotado por $I = (i_x, i_y, i_z)$, é dado pela Equação (2) com $t = t_i$, ou seja,

$$I = (p_x + t_i(v_x - p_x), p_y + t_i(v_y - p_y), p_z + t_i(v_z - p_z)).$$

Para o caso do cilindro, podemos definir o vetor normal \vec{n} com origem em $(0, 0, i_z)$ e extremidade em I como

$$\begin{aligned} \vec{n} &= (i_x - 0, i_y - 0, i_z - i_z), \\ \vec{n} &= (i_x, i_y, 0). \end{aligned}$$

A partir desses resultados, podemos esboçar o esquema da Figura 4(a), onde \vec{v} é o vetor com origem em I e extremidade em V . Queremos definir o vetor \vec{r} , simétrico a \vec{v} em relação à \vec{n} . Traçando a projeção ortogonal do vetor \vec{v} em \vec{n} ($Proj_{\vec{n}} \vec{v}$), obtemos o esquema da Figura 4(b), onde

$$\vec{r} = \vec{v} + 2\vec{d} \tag{5}$$

e

$$\begin{aligned} \vec{v} + \vec{d} &= Proj_{\vec{n}} \vec{v}, \\ \vec{d} &= Proj_{\vec{n}} \vec{v} - \vec{v}, \\ \vec{d} &= \frac{\vec{n} \cdot \vec{v}}{|\vec{n}|^2} \vec{n} - \vec{v}. \end{aligned} \tag{6}$$

Substituindo (6) na Equação (5), obtemos para \vec{r} , denotado por $\vec{r} = (r_x, r_y, r_z)$,

$$\vec{r} = \frac{2\vec{n} \cdot \vec{v}}{|\vec{n}|^2} \vec{n} - \vec{v}.$$

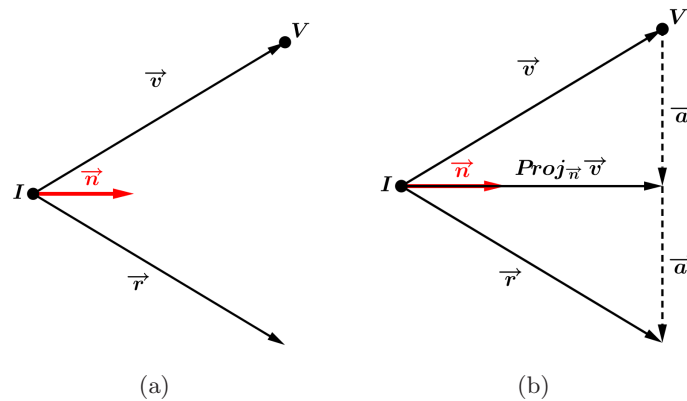


Figura 4: (a) Vetor normal \vec{n} ; (b) projeção ortogonal de \vec{v} sobre \vec{n} [2].

Falta-nos ainda determinar as coordenadas do ponto R . A equação da reta \overleftrightarrow{IR} é dada por

$$\begin{aligned} \overleftrightarrow{IR} &= I + t\vec{r}, \quad t \in \mathbb{R}, \\ \overleftrightarrow{IR} &= (i_x + tr_x, i_y + tr_y, i_z + tr_z). \end{aligned} \tag{7}$$

Sendo R o ponto de \overleftrightarrow{IR} com $z = 0$, temos que

$$\begin{aligned} i_z + tr_z &= 0, \\ t &= -\frac{i_z}{r_z}. \end{aligned} \tag{8}$$

Substituindo (8) em (7), obtemos as coordenadas do ponto R , ou seja,

$$R = \left(i_x - \frac{i_z r_x}{r_z}, i_y - \frac{i_z r_y}{r_z}, 0 \right).$$

Dessa forma, podemos determinar todos os pontos da figura anamórfica no plano objeto.

3 Oficina no Ensino Fundamental

Iavorski, Professor no Colégio Estadual do Campo Professor Aloísio, Campo Largo, Paraná, planejou e aplicou uma oficina de anamorfose em uma turma do sexto ano do Ensino Fundamental. A oficina foi desenvolvida durante cinco aulas regulares com o intuito de estabelecer conceitos de geometria plana e espacial pertencentes ao "Conteúdo Estruturante Geometrias", segundo as Diretrizes Curriculares da Educação Básica (DCEs) do Estado do Paraná [6] para o sexto ano do Ensino Fundamental. As atividades também permitiram antecipar a discussão de plano cartesiano, plano polar e sistemas de coordenadas.

Inicialmente, Iavorski [2] apresentou algumas obras de István Orosz e exemplos de anamorfose cilíndrica. Os estudantes ficaram impressionados com a “mágica” e logo começaram a associar as regiões das figuras com a imagem visualizada no cilindro. Na sequência, construíram uma malha quadriculada e aplicaram os conceitos de sistema de coordenadas. Cada estudante construiu uma figura formada apenas por segmentos de reta com extremos na interseção de 7 linhas horizontais e 9 linhas verticais de uma malha quadriculada ortogonal, como ilustrado na Figura 5(a). Em seguida, refizeram seus desenhos em uma malha composta por 7 linhas dispostas como arcos de circunferência e 9 linhas radiais, estando essas linhas associadas às linhas da malha quadriculada ortogonal, como representado na Figura 5(b).

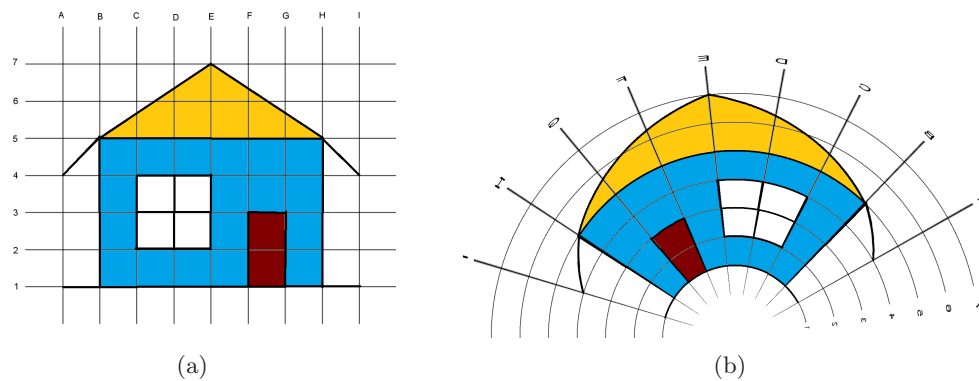


Figura 5: (a) Malha quadriculada; (b) malha radial associada [2].

A última etapa consistiu na visualização da anamorfose cilíndrica. Como cilindros refletores, utilizaram as tradicionais canecas de alumínio do colégio, que possibilitaram resultados satisfatórios, como ilustra a Figura 6. Para obter imagens de melhor qualidade a um custo baixo, sugere-se revestir um cano de PVC com uma película protetora (insulfilm refletor).

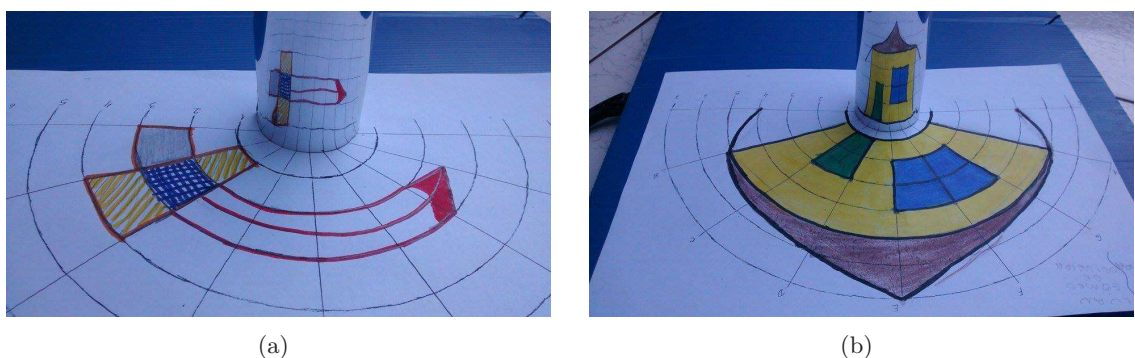


Figura 6: Anamorfose cilíndrica construída pelos alunos do 6º ano: (a) espada samurai; (b) casa [2].

Percebe-se facilmente que os segmentos horizontais e verticais da Figura 5(a) correspondem a arcos e segmentos de reta na Figura 5(b), tornando fácil a reprodução desses segmentos na malha polar. Contudo, o mesmo não ocorre para os segmentos inclinados. Os estudantes notaram este detalhe ao visualizarem a projeção de seus desenhos no cilindro. Na Figura 6 observa-se, por exemplo, que o telhado da casa não reproduz a figura original. Para sanar o problema, pode-se dividir os segmentos em outros menores e trabalhar com pontos intermediários.

4 Conclusões

A anamorfose é uma ferramenta atrativa que desperta a curiosidade dos estudantes e possibilita organizar e aplicar atividades interdisciplinares. Os trabalhos desenvolvidos na oficina no Ensino Fundamental permitiram uma abordagem lúdica de conceitos de geometria plana e espacial e sistemas de coordenadas e suas aplicações, com excelente participação dos estudantes. A anamorfose também pode ser empregada em oficinas/atividades no Ensino Médio. Iavorski [2] sugere a anamorfose de gráficos, a qual permite explorar o conceito de logaritmo e suas propriedades, e a anamorfose de mapas, com a qual se pode elaborar uma atividade interdisciplinar com Geografia.

Referências

- [1] D. Halliday, R. Resnick, and J. Walker. *Fundamentos de Física: Ótica e Física Moderna*, v. 4, LTC, Rio de Janeiro, 2009.
- [2] C. Iavorski, Anamorfose: uma arte no ensino de matemática e sua aplicação em atividades interdisciplinares, Dissertação de Mestrado, UTFPR, Curitiba, PR, 2014.
- [3] C. Iavorski, and O. H. Saito. Ensinando conteúdos matemáticos usando anamorfose, *Proceeding Series of the Brazilian Society of Applied and Computational Mathematics*, v. 2, n. 1, 2014. DOI: 10.5540/03.2014.002.01.0131.
- [4] E. L. Lima. *Geometria Analítica e Álgebra Linear*, 2 ed., IMPA, Rio de Janeiro, 2011.
- [5] L. T. Santos, *Anamorfose no ensino da matemática*. Disponível em <http://dspace.bc.uepb.edu.br:8080/xmlui/bitstream/handle/123456789/486/PDF%20-%20Luciano%20Trajano%20dos%20Santos%201.pdf?sequence=1>. Acesso em 12 de fevereiro de 2016.
- [6] Secretaria de Estado da Educação do Paraná. *Diretrizes Curriculares da Educação Básica*. SEED, Paraná, 2008.
- [7] D. Spickler, and J. Bergner, *Cylinder reflections: the mathematics behind the images*. Disponível em: <http://facultyfp.salisbury.edu/despickler/personal/Resources/TechnologyWorkshops/ScienceNight2011/ScienceNightSU.pdf>. Acesso em: 12 de fevereiro de 2016.