

**Proceeding Series of the Brazilian Society of Computational and Applied Mathematics**

---

## Raízes de polinômios de Legendre: um problema de autovalores

Josadaque da Silva Nenê<sup>1</sup>

Programa de Pós Graduação em Matemática Aplicada, UFRGS

Liliane Basso Barichello<sup>2</sup>

Instituto de Matemática e Estatística, UFRGS

### 1 Introdução

A quadratura de Gauss-Legendre se destaca nos métodos de integração numérica devido a sua versatilidade e precisão. Em aplicações de transporte de partículas, por exemplo, é usada na construção de quadraturas produto multidimensionais na esfera unitária [2]. Neste contexto, a obtenção de forma eficaz das raízes dos polinômios de Legendre é essencial, uma vez que elas definem os nós desta quadratura [3].

Neste trabalho, o problema do cálculo de raízes dos polinômios de Legendre de ordem par é abordado na forma de um problema de autovalores de uma matriz tridiagonal simétrica. São investigados dois métodos para a resolução do problema de autovalores: *Iteração QR implícita com shift de Wilkinson* [5] e *Método da Bissecção* [4].

Um resultado fundamental para o desenvolvimento deste trabalho surge por meio de manipulações algébricas da relação de recorrência de três termos que geram os polinômios de Legendre  $P_n$ , de forma que, podemos escrevê-la como [1]

$$x^2 P_n^*(x) = \sqrt{a_{n+2} a_{n+1}} P_{n+2}^*(x) + (a_{n+1} + a_n) P_n^*(x) + \sqrt{a_n a_{n-1}} P_{n-2}^*(x) \quad (1)$$

com  $P_n(x) = (2/h_n)^{1/2} P_n^*(x)$ ,  $a_n = n^2 / (h_n h_{n-1})$  e  $h_n = 2n + 1$  para  $n = 0, 2, \dots$ . De (1) construímos [1] o problema de autovalores  $Tv = x^2 v$ , com  $T$  matriz tridiagonal simétrica, cujos autovalores,  $\lambda = x^2$ , são o quadrado das raízes positivas do polinômio de Legendre de ordem par (notando que as raízes aparecem aos pares  $\pm$ ).

### 2 Solução do problema de autovalores

A primeira abordagem investigada na solução do problema de autovalores foi através da *iteração QR implícita com shift de Wilkinson*. Esta abordagem é implícita no sentido que não é necessário computar explicitamente a fatoração  $QR$  da matriz  $T$ , mas construir

---

<sup>1</sup>josadaque.nene@gmail.com

<sup>2</sup>lbaric@mat.ufrgs.br

$Q$  implicitamente como produto de matrizes ortogonais. O *Teorema de  $Q$  implícito* [4, 5] garante que a matriz obtida após um passo da *iteração  $QR$  implícita* é a matriz desejada. Uma vez que  $T$  é tridiagonal, a iteração  $QR$  preserva a forma tridiagonal de  $T$  [4, 5]. Por fim, adicionalmente à iteração  $QR$  implícita utilizamos o shift de Wilkinson definido como [5]

$$\omega = t_{n,n} + r - \text{sign}(r)\sqrt{r^2 + (t_{n,n-1})^2} \quad (2)$$

em que  $r = (t_{n-1,n-1} - t_{n,n})/2$ ,  $t_{i,j}$  elementos de  $T$ .

A segunda abordagem investigada se baseia no *método da Bissecção*. No entanto, utilizamos o *Teorema de Inércia de Sylvester* [4] de uma matriz simétrica, o que simplifica a sua implementação. Dado um intervalo  $[z_1, z_2)$ , podemos identificar se tal intervalo possui algum autovalor de  $T$ , já que o número de autovalores neste intervalo é igual a  $\tau_2 - \tau_1$ , com  $\tau_2$  e  $\tau_1$  sendo o número de autovalores de  $T$  menores que  $z_2$  e  $z_1$ , obtidos a partir da *Inércia*( $T - z_2I$ ) e *Inércia*( $T - z_1I$ ), respectivamente [4].

### 3 Comentários Finais

Implementamos em *Fortran 95* um programa em precisão dupla para avaliação de ambos os métodos. Medimos o tempo médio de 100 execuções e o erro relativo do vetor contendo os autovalores encontrados por ambos métodos com o obtido pela rotina *DS-TEVD* da biblioteca *LAPACK* para as seguintes ordens de quadratura: 32, 64, 128, 256, 512, 1024, 2048, 4096 e 8192. Analisando os resultados, a primeira abordagem apresentou erros relativos da ordem  $1e - 16$  para as ordens 64 e 128, e erros relativos da ordem  $1e - 15$  para as demais ordens. A segunda abordagem apresentou erros relativos da ordem  $1e - 16$  para todas as ordens testadas. A rotina *DSTEVD* apresentou o menor tempo computacional dos três métodos (diferença de cerca de 0,4s para a maior ordem), o que poderia ser esperado, tendo em vista que as implementações deste trabalho são preliminares e nenhum estudo mais detalhado de otimização para possível redução do tempo foi realizado.

### Referências

- [1] L. B. Barichello. Explicit formulations for radiative transfer problems, *Thermal Measurements and Inverse Techniques*, CRC Press, Boca Raton, chapter 15, pages 541-562, 2011.
- [2] D. G. Cacuci. *Handbook of Nuclear Engineering*. Springer, New York, 2010.
- [3] P. J. Davis and P. Rabinowitz. *Methods of Numerical Integration*. Academic Press, San Diego, 1984.
- [4] J. W. Demmel. *Applied Numerical Linear Algebra*. Society For Industrial and Applied Mathematics, Philadelphia, 1997.
- [5] G. H. Golub and C. F. Van Loan. *Matrix Computations, 4th edition*. The Johns Hopkins University Press, Baltimore, 2013.