Trabalho apresentado no XXXIX CNMAC, Uberlândia - MG, 2019.

Proceeding Series of the Brazilian Society of Computational and Applied Mathematics

Método Misto e Híbrido: equação de convecção-difusão unidimensional¹

César Guilherme de Almeida, Vítor Willian Rodrigues Braga² Paulo Roberto Correa de Almeida Junior³ Universidade Federal de Uberlândia

Resumo. Neste trabalho, nós utilizamos duas técnicas numéricas para aproximar a equação de convecção-difusão unidimensional correspondente ao modelo de escoamento miscível incompressível da mistura de óleo e solvente, em meios porosos. Primeiramente, discretizamos a concentração da mistura, em relação à variável espacial, utilizando o método dos elementos finitos mistos e híbridos, juntamente com o espaço de Raviart-Thomas de mais baixa ordem (funções escalares serão aproximadas por valores constantes em cada elemento finito). A variável principal do sistema resultante da formulação discreta será ou a concentração da mistura avaliada no centro de cada elemento finito ou o Multiplicador de Lagrange (concentração da mistura avaliada nas extremidades de cada elemento finito). Depois, levando-se em consideração a variável temporal, obtemos um Problema de Valor Inicial (PVI) proveniente da formulação discreta da equação de convecção-difusão e da equação da velocidade de fluxo de concentração. A solução aproximada do PVI é obtida pelo Método de Adams-Moulton de ordem 2. A solução analítica do problema será comparada com o resultado de simulações numéricas dos métodos propostos, utilizando-se um código que controla oscilações espúrias.

Palavras-chave. Convecção-difusão, Métodos Mistos e Híbridos, Espaço de Raviart-Thomas de ordem zero.

1 Introdução

O trabalho de Douglas [6] foi pioneiro no uso do Método dos Elementos Finitos Mistos como uma técnica de aproximação apropriada para o cálculo numérico preciso de campos de velocidades, que são fortemente influenciados pelas heterogeneidades geológicas do meio poroso. Esse e outros trabalhos de Douglas são, por essa razão, referências importantes em estudos relacionados a escoamento de fluidos miscíveis (e imiscíveis) em meios porosos heterogêneos. Igualmente importante é o Método Modificado das Características (MMOC) (veja Douglas e Russell [7]), que foi desenvolvido para ser um procedimento computacional eficiente para a discretização da equação de convecção–difusão, permitindo-se o uso de passos grandes de tempo. Porém, o MMOC apresenta uma falha grave que é a falta de conservação de massa dos fluidos envolvidos no estágio de transporte (convecção).

¹cesargui@ufu.br

 $^{^2}$ vitor.braga@ufu.br

³pholo777@gmail.com

 $\mathbf{2}$

Dentre os métodos que competem com o MMOC citamos o método Localmente Conservativo (LCELM) [2], que segue a mesma metodologia dos dois trabalhos de Douglas mencionados anteriormente, e a classe de métodos denominados Eulerian-Lagrangian Local Adjoint Method (ELLAM [11]). Os métodos do tipo Euleriano-Lagrangeano apresentam uma dificuldade computacional. As aproximações das equações diferenciais envolvem um domínio espaço-tempo e os elementos finitos utilizados na discretização podem assumir formas diferentes, em cada passo de tempo. Essa estrutura não é fácil de ser implementada porque as integrais que aparecem nas formas discretizadas das equações possuem domínio de integração complexo e demandam aproximações numéricas complicadas.

As técnicas utilizadas, neste trabalho, para aproximar a solução da equação de convecção-difusão e para aproximar a velocidade de fluxo de concentração darão origem a um problema de valor inicial que será resolvido pelo método de Adams-Moulton de ordem 2 [3]. Tal procedimento evitará as dificuldades computacionais apontadas anteriormente, porque a malha computacional não vai variar com o tempo. Para isso, faremos uso do espaço de Raviart-Thomas de mais baixa ordem [12] e consideraremos elementos finitos mistos e híbridos [1,5,8] para aproximar as referidas equações. A equação de convecção-difusão apresentada a seguir foi retirada do artigo de Healy e Russell [9]:

$$\varphi \frac{\partial c}{\partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \left[\varphi \, d_m + |u| \, d_\ell \right] c_x - u \, c \right\} = \widetilde{c} \, q, \tag{1}$$

onde a concentração do solvente é $c = c(x, t), x \in \Omega = [0, 250]$ (o reservatório tem 250 cm de comprimento) e $t \in J = [0, 5]$ (iremos simular um período de 5 horas de escoamento); o termo fonte será considerado nulo, ou seja, q = 0; a porosidade do meio e a velocidade de escoamento serão constantes e dadas, respectivamente, por $\varphi = 0.3$ e u = 7.5 cm/hora; o coeficiente de difusão molecular será nulo, isto é, $d_m = 0$; o coeficiente de dispersão longitudinal utilizado nas simulações apresentadas neste trabalho é dado por $d_{\ell} = 0.01 \text{ cm}$.

O termo de dispersão hidrodinâmica será indicado por $D(u) = |u| d_{\ell}$. Consideraremos as seguintes condições de fronteira:

$$c(0,t) = 1$$
 e $(-D(u)c_x)(250,t) = 0, \forall t \in J,$ (2)

e a condição inicial será dada por $c(x,0) = c_0(x) = 0, \forall x \in \Omega$.

Figura 1: Elementos $E = E_i$ da partição do domínio Ω .

A solução analítica deste problema de valor inicial e de fronteira, considerando-se $\Omega = [0, \infty)$, foi obtida no artigo de Ogata [10]. Tal solução é exibida a seguir:

$$c(x,t) = \frac{1}{2} \left[erfc\left(\frac{x - u\phi^{-1}t}{2\sqrt{d_{\ell}u\phi^{-1}t}}\right) + exp\left(\frac{x}{d_{\ell}}\right) erfc\left(\frac{x + u\phi^{-1}t}{2\sqrt{d_{\ell}u\phi^{-1}t}}\right) \right],$$
(3) onde $erfc(z) = 1 - \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_{0}^{z} exp(-t^{2}) dt.$

3

O domínio Ω será particionado em n subdomínios como mostrado na Figura 1, onde $\Omega = \bigcup_{i=1}^{n} \Omega_i; \ \overline{\Omega_i} = [x_{i-1}, x_i] = E_i \ e \ h_{E_i} = h_i = x_i - x_{i-1}.$

2 Método Numérico

Os métodos numéricos obtidos com as discretizações mencionadas anteriormente vão dar origem a um sistema linear com matriz tridiagonal. A formulação discreta baseada em elementos finitos mistos e híbridos, juntamente com o espaço de Raviart-Thomas de mais baixa ordem, segue a mesma linha do artigo [5] e os detalhes referentes ao caso unidimensional abordado neste trabalho, incluindo a aproximação que utiliza o Método de Adams-Moulton de ordem 2, podem ser encontrados no artigo [4].

Observações: (i) Seja $[t_{j-1}, t_j]$ um intervalo de tempo, então $\Delta t = t_j - t_{j-1}$ e $f^{(j)}$ representará $f(t_j)$, qualquer que seja a função f definida nesse intervalo. (ii) A notação $f_{E,\beta}$ denotará um valor constante da função f associado à extremidade $\beta = L$ ou $\beta = R$ do elemento E. (iii) $f_{\tilde{E},\beta'}$ denotará um valor constante da função f associado à extremidade β' do elemento \tilde{E} , vizinho do elemento E em relação à extremidade β ; por exemplo, se $\beta = R$ em E, então \tilde{E} será o vizinho da direita e $\beta' = L$. (iv) A função característica de um conjunto Ω_I será denotada por χ_{Ω_I} . (v) Embora, neste trabalho, a velocidade useja constante e o termo fonte (q) seja nulo, apresentaremos a seguir uma formulação mais geral na qual consideramos a velocidade não constante e o termo fonte não nulo.

Para o caso em que a concentração é avaliada no centro de cada elemento finito, os detalhes para a obtenção do sistema linear podem ser encontrados no artigo [4]. Uma equação do sistema linear envolvendo os Multiplicadores de Lagrange ($\ell_{E,L}$, $\ell_{E,R} \in \ell_{\tilde{E},L}$) é exibida abaixo (Eq. 4). Após a resolução desse sistema linear, a concentração, em cada elemento E, será atualizada de acordo com a segunda equação abaixo (5).

$$\ell_{E,L}^{(j)} \frac{1}{h_E} \Biggl\{ A_{R,R}^{-1} d_\ell \left| u_{E,L}^{(j)} \right| - [S_{u,R}]^{(j)} \frac{\Delta t}{2} \frac{1}{\lambda_E^{(j)}} \frac{1}{h_E^2} \left[s_L d_\ell \left| u_{E,L}^{(j)} \right| - h_E u_{E,L}^{(j)} \right] \Biggr\} + \\ \ell_{E,R}^{(j)} \Biggl\{ \frac{1}{h_E} \left[A_{R,R}^{-1} d_\ell \left| u_{E,R}^{(j)} \right| - [S_{u,R}]^{(j)} \frac{\Delta t}{2} \frac{1}{\lambda_E^{(j)}} \frac{1}{h_E^2} \left[s_R d_\ell \left| u_{E,R}^{(j)} \right| \right] - h_E u_{E,R}^{(j)} \right] + \\ \frac{1}{h_{\tilde{E}}} \Biggl[A_{L,L}^{-1} d_\ell \left| u_{\tilde{E},L}^{(j)} \right| - \left[\tilde{S}_{u,L} \right]^{(j)} \frac{\Delta t}{2} \frac{1}{\lambda_{\tilde{E}}^{(j)}} \frac{1}{h_{\tilde{E}}^2} \left[s_L \cdot d_\ell \left| u_{\tilde{E},L}^{(j)} \right| - h_{\tilde{E}} u_{\tilde{E},L}^{(j)} \right] \Biggr\} + \\ \ell_{\tilde{E},R}^{(j)} \frac{1}{h_{\tilde{E}}} \Biggl\{ A_{L,R}^{-1} d_\ell \left| u_{\tilde{E},R}^{(j)} \right| - \left[\tilde{S}_{u,L} \right]^{(j)} \frac{\Delta t}{2} \frac{1}{\lambda_{\tilde{E}}^{(j)}} \frac{1}{h_{\tilde{E}}^2} \left[s_L d_\ell \left| u_{\tilde{E},R}^{(j)} \right| - h_{\tilde{E}} u_{\tilde{E},R}^{(j)} \right] \Biggr\} = \\ \frac{1}{h_E} \left[S_{u,R} \right]^{(j)} \frac{1}{\lambda_{\tilde{E}}^{(j)}} \left(\frac{\Delta t}{2} \chi_{\Omega_I}(x) q_E^{(j)} + F_E^{(j-1)} \right) + \\ \frac{1}{h_{\tilde{E}}} \left[\tilde{S}_{u,L} \right]^{(j)} \frac{1}{\lambda_{\tilde{E}}^{(j)}} \left(\frac{\Delta t}{2} \chi_{\Omega_I}(x) q_{\tilde{E}}^{(j)} + F_E^{(j-1)} \right), \tag{4}$$

4

$$c_{E}^{(j)} = \frac{\Delta t}{2\lambda_{E}^{(j)}h_{E}^{2}} \left[d_{\ell} \left(s_{L} \left| u_{E,L}^{(j)} \right| \ell_{E,L}^{(j)} + s_{R} \left| u_{E,R}^{(j)} \right| \ell_{E,R}^{(j)} \right) - h_{E} U_{E,R,L}^{(j)}(\ell) + h_{E}^{2} \chi_{\Omega_{I}}(x) q_{E}^{(j)} \right] + \frac{1}{\lambda_{E}^{(j)}} F_{E}^{(j-1)}, \quad (5)$$

onde $A_E^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = A^{-1}$ (a matriz não se modifica de um elemento para o outro),

$$\lambda_E = \varphi_E + \frac{\Delta t}{2h_E^2} d_\ell \left(s_L \left| u_{E,L} \right| + s_R \left| u_{E,R} \right| \right) - \frac{\Delta t}{2} \chi_{\Omega_P}(x) q_E;$$

 s_R é a soma dos elementos da linha 1 de A^{-1} ; s_L é a soma dos elementos da linha 2 de A^{-1} ; Ω_P representa o poço de produção; Ω_I representa o poço de injeção;

$$[S_{u,\beta}] = d_{\ell} \left[A_{\beta,\beta}^{-1} | u_{E,\beta}^{(j)} | + A_{\beta,\beta'}^{-1} | u_{E,\beta'}^{(j)} | \right]$$

se $\beta = R \Rightarrow \beta' = L$, se $\beta = L \Rightarrow \beta' = R$, $\tilde{S}_{u,\beta}$ está associado ao elemento \tilde{E} ;

$$F_E^{(j-1)} = \varphi_E c_E^{(j-1)} - \frac{\Delta t}{2h_E} \left(V_{E,R,L}^{(j-1)} + U_{E,R,L}^{(j-1)}(l) - h_E \tilde{c}_E^{(j-1)} q_E^{(j-1)} \right);$$

 $V_{E,R,L} = \frac{1}{h_E} \left[d_\ell \left(s_L |u_{E,L}| \left(c_E - \ell_{E,L} \right) + s_R |u_{E,R}| \left(c_E - \ell_{E,R} \right) \right) \right] \quad e \quad U_{E,R,L}(\ell) = \ell_{E,R} u_{E,R} + \ell_{E,L} u_{E,L}.$

3 Métodos não-oscilatórios

Para corrigir o surgimento de oscilações espúrias (não genuínas) causadas por erros numéricos, utilizamos um algoritmo de pós-processamento ao final de cada passo de tempo. Isto é, após a aplicação do método numérico para se obter os valores de concentração em um dado instante de tempo, o código de correção de oscilação é utilizado para garantir que valores de concentração, correspondentes a elementos vizinhos, não sejam discrepantes.

A avaliação de discrepância é realizada na região próxima da fronteira de transição, na qual os valores da concentração variam de 1 (ou próximo de 1) até valores próximos de zero. Para isso, estabelecemos um valor limite ($L_c = 0, 97$) de modo que a média entre dois valores consecutivos de concentração não exceda tal limite. Caso essa média seja superior ao limite estabelecido, o algoritmo utiliza primeiramente um tipo de interpolação com polinômios constantes para atribuir um valor adequado para a concentração em questão (código exibido a seguir).

Depois da correção da oscilação, usamos interpolação linear, na vizinhança da região de transição, para obter um perfil adequado da curva de concentração. O algoritmo apresentado a seguir não contém informações relacionadas ao estágio posterior à correção da oscilação; porém todos os resultados das simulações foram obtidos executando-se o algoritmo completo de pós-processamento. Devido à limitação de números de páginas, não exibirimos as figuras que contêm perfis de concentração oscilatórios.

5



Figura 2: Adams-Moulton, concentração.



Figura 3: Adams–Moulton, Multiplicador de Lagrange.

A etapa inicial do algoritmo consiste em obter o primeiro elemento no qual a con-

centração assume valor maior do que 1, partindo-se da extremidade superior do domínio, onde os valores de concentração estão próximos de zero, e indo em direção à extremidade inferior, onde os valores de concentração estão próximos de 1.

• Primeira etapa do Algoritmo

```
\begin{split} \mathrm{Imax} &= \mathrm{nx}; \, \mathrm{flag} = 1; \\ \mathrm{para} \; \mathrm{k} \; \mathrm{variando} \; \mathrm{de} \; 1 \; \mathrm{at\acute{e}} \; \mathrm{nx-1} \\ &\mathrm{se} \; (\mathrm{flag} < 0) \\ &\mathrm{se} \; (\mathrm{cj}(\mathrm{nx-k}) > 1.0) \\ &\mathrm{Imax} = \mathrm{nx-k}; \\ &\mathrm{flag} = -1; \\ \mathrm{fim.} \end{split}
```

A segunda parte do Algoritmo consiste em corrigir as oscilações provenientes de erros numéricos. Usamos interpolação linear para obter o valor da concentração no ponto médio do elemento E_{Imax} .

• Segunda etapa do Algoritmo

se (Imax < nx) % Interpol. linear para obter a concentração na posição Imax $fX0 = cj(Imax+1); X0 = xpm(Imax+1); % xpm(i) é o ponto médio do elemento <math>E_i$

fX1 = cj(Imax + 2); X1 = xpm(Imax + 2); X = xpm(Imax);

$$cj(Imax) = fX0^{*}((X - X1)/(X0 - X1)) + fX1^{*}((X - X0)/(X1 - X0));$$

para i variando de 1 até Imax Med = (cj(i) + cj(i+1))/2;

se (Med > 0.97) mx = abs(1 - cj(i)); mxr = abs(1 - cj(i+1));se (mx < mxr) cj(i+1) = cj(i);senão cj(i) = cj(i+1).

fim.

4 Simulações Numéricas

A Tabela 1 contém os resultados referentes às simulações com $d_{\ell} = 0,01 \ cm, \ n_x = 500,$ T = 5 horas e dois tipos diferentes de discretizações. Em uma delas, veja a Figura 2, utilizamos a concentração (**C**) como variável principal e na outra, veja a Figura 3, utilizamos os Multiplicadores de Lagrange (**ML**). O erro (média quadrática) entre a solução numérica e a solução analítica (Eq. 3) foram comparados com o erro obtido por Russell [9], utilizando o Método Modificado das Características (MMOC). Observe que a simulação realizada com os Multiplicadores de Lagrange gerou um erro menor do que o erro obtido com o MMOC.

Tabela 1: Simulações utilizando o Método de Adams-Moulton com $n_x = 500$, para T = 5 horas.

n_x	Erro MMOC	Erro \mathbf{C}	Erro ML
500	0.12×10^{-3}	0.13675×10^{-3}	0.24228×10^{-4}

5 Conclusões

Devido ao bom desempenho do Método de Adams–Moulton, agregado à discretização por elementos finitos mistos e híbridos, acreditamos que o estudo realizado para o caso unidimensional possa ser estendido para o bidimensional, sem grandes alterações, desde que sejam utilizados reservatório retangular e malha computacional estruturada com elementos retangulares. Os resultados apresentados para o caso unidimensional indicam que os novos métodos são competitivos com os já conhecidos métodos Euleriano-Lagrangeanos.

Referências

- C. G. Almeida, J. Douglas, Jr. and F. Pereira. A new characteristics-based numerical method for miscible displacement in heterogeneous formations, *Computational and Applied Mathematics*, 21: 573–605, 2002. ISSN: 0101–8205.
- [2] C. G. Almeida, J. Douglas Jr, F. Pereira, L. C. Roman and L. M. Yeh. Algoritmics aspects of a locally conservative Eulerian-Lagrangian method for transport-dominated diffusive systems, *Contemporary Mathematics, American Mathematical Society*, **295**: 37–48, 2002.
- [3] C. G. Almeida. Cálculo Numérico, Curso de Licenciatura em Matemática PARFOR. Universidade Federal de Uberlândia, CEaD, Uberlândia/MG, 219 p., 2015.
- [4] C. G. Almeida, A. A. Santana e S. A. Enriquez-Remigio. Aspectos teóricos da modelagem de fluxos contínuos em meios porosos 1D, Proceeding Series of the Brazilian Society of Computational and Applied Mathematics, volume 5, N. 1, 2017. DOI: 10.5540/03.2017.005.01.0387.
- [5] G. Chavent and J. E. Roberts. A unified physical presentation of mixed, mixed-hybrid finite element and standard finite difference aproximations for the determination of velocities in waterflow problems, Adv. Water Resources, volume 14, 6: 329–348, 1991.
- [6] J. Douglas, Jr.. Simulation of miscible displacement in porous media by a modified method of characteristic procedure, *Numerical Analysis, Lecture Notes in Mathematics*, Springer-Verlag, Berlin, volume 912, páginas 64–70, 1982.
- [7] J. Douglas, Jr., and T. F. Russell. Numerical Methods for Convection-Dominated Diffusion Problems Based on Combining the Method of Characteristics with Finite Element or Finite Difference Procedures, SIAM J. Numer. Anal., 19(5): 871–885, 1982.
- [8] J. Douglas Jr., F. Furtado and F. Pereira. On the numerical simulation of waterflooding of heterogeneous petroleum reservoirs, *Computational Geosciences*, volume 2, 1: 155-190, 1997. ISSN: 1420-0597.
- [9] R. W. Healy and T. F. Russell. Efficient implementation of the modified method of characteristics in finite-difference models of solute transport, *Proceedings of the Fourth International Conference on Solving Ground Water Problems with Models*, 483–492, 1989.
- [10] A. Ogata. Theory of dispersion in a granular medium, U.S. Geological Survey Professional Paper, 411–I, 1970.
- [11] F. Ramasomanana and A. Younes. Efficiency of the Eulerian–Lagrangian localized adjoint method for solving advection–dispersion equations on highly heterogeneous media, Int. J. Numer. Meth. Fluids, 2012. DOI:10.1002/fld.2578.
- [12] P. A. Raviart and J. M. Thomas. A Mixed Finite Element Method for Second Order Elliptic Problems. In *Mathematical Aspects of the Finite Element Method*, Lecture Notes in Mathematics. Springer-Verlag, Berlin, New York, 1977. DOI:10.1007/BFb0064470.

7