

# Um modelo de otimização inteira para o Problema da Régua de Golomb de ordem 2

Luiz Leduino de Salles-Neto<sup>1</sup>

ICT-Unifesp, São José dos Campos, SP.

Carlile Lavor<sup>2</sup>

IMECC/Unicamp, Campinas, SP.

**Resumo.** Uma Régua de Golomb com  $n$  pontos é um conjunto de  $n$  inteiros maiores ou iguais a zero tal que o conjunto das diferenças entre os pontos não possui dois elementos iguais. Uma Régua de Golomb ótima é aquela em que seu maior ponto  $L$  não pode ser diminuído. Uma Régua de Golomb de ordem 2 é uma Régua de Golomb tal que o conjunto das diferenças das distâncias entre os pontos tem cardinalidade mínima. Neste artigo, apresentamos um primeiro modelo de otimização inteira para obter uma Régua de Golomb de ordem 2, segundo o conhecimento dos autores. Resultados computacionais para problemas de pequeno porte são apresentados.

**Palavras-chave.** Régua de Golomb, Geometria de Distâncias, Otimização.

## 1 Introdução

Dado um inteiro positivo  $n$ , o Problema da Régua de Golomb, em inglês *Golomb Ruler Problem* (GRP), é localizar  $n$  marcas inteiras ao longo de uma régua imaginária tal que todas as distâncias entre pares de marcas são distintas e o comprimento da régua é mínimo.

Dizemos que temos uma Régua de Golomb, *Golomb Ruler* (GR), quando, dadas  $n$  marcas, as distâncias associadas são todas diferentes. Temos uma Régua de Golomb Ótima, *Optimal Golomb Ruler* (OGR), quando temos uma Régua de Golomb de comprimento mínimo.

Por exemplo, o OGR para  $n = 4$  é  $\{0, 1, 4, 6\}$ , e para  $n = 5$ , existem duas soluções:  $\{0, 1, 4, 9, 11\}$  e  $\{0, 2, 7, 8, 11\}$ .

Uma Régua Golomb de Ordem 2 é uma Régua de Golomb tal que todas as diferenças  $\delta_{ijkl} = |d_{kl} - d_{ij}|$ ,  $\{i, j\} \neq \{k, l\}$  são distintas tanto quanto possível. Chamaremos estas diferenças de distâncias de ordem 2. A construção da régua de Golomb de ordem ótima 2, ou seja, de réguas de comprimento mínimo, é um problema altamente combinatório que tem aplicações, por exemplo, na construção de códigos autoconvolucionais duplamente ortogonais (*CSO<sup>2</sup>C*) [2].

Uma Régua Golomb de Ordem 2 contém algumas repetições inevitáveis de algumas distâncias de ordem 2  $\delta_{ijkl}$ . Por exemplo, dado um  $(i, j, k, l)$  de 4 uple,  $1 \leq i \leq j \leq k \leq l$ , temos:

$$\delta_{ijkl} = d_l - d_k - d_j + d_i = d_l - d_j - (d_k - d_i) = \delta_{lkji}.$$

Jaumard *et al.* [2] demonstraram que o número mínimo de diferentes distâncias de ordem 2 (*Dif*) em uma O2GR é dado por:

$$Dif = Nd - \sum_{t=1}^{n-2} (n-t)(n-t-2) - \frac{n!}{4! \cdot (n-4)!}$$

<sup>1</sup>luiz.leduino@gmail.com

<sup>2</sup>clavor@unicamp.br

onde  $n$  é o número de pontos e  $Nd$  é o número total de distâncias. Por exemplo, se  $n = 5$ ,  $Nd = 45$  e, pela expressão acima,  $Dif = 29$ . Ou seja, existe um total de 45 distâncias de ordem 2, tal que 29 são diferentes entre si. O problema é: onde estão estas marcas?

A tabela 1 detalha a contagem do número de repetições inevitáveis para  $M = 2, \dots, 10$ .

Tabela 1: Número de repetições inevitáveis

n	t=2	t=3	t=4	t=5	t=6	t=7	t=8	Nd	Dif
3	-	-	-	-	-	-	-	3	3
4	3+1	-	-	-	-	-	-	15	11
5	3+5	4	-	-	-	-	-	45	29
6	3+15	4	5	-	-	-	-	105	64
7	3+35	4	5	6	-	-	-	210	125
8	3+70	4	5	6	7	-	-	378	223
9	3+126	4	5	6	7	8	-	630	371
10	3+210	4	5	6	7	8	9	990	584

O número de repetições inevitáveis evidencia a dificuldade adicional de resolver o Problema da Régua de Golomb de Ordem 2 quando comparado ao Problema da Régua de Golomb (de ordem 1). Vale observar que as soluções ótimas para o Problema da Régua de Golomb são conhecidas apenas até  $n = 27$  [1].

Jaumard *et al.* [2] propuseram um algoritmo exato para construir uma Régua de Golomb de ordem 2 ótima e forneceu as soluções ótimas até 9 pontos (marcas).

Segundo o nosso conhecimento, não existe um modelo na literatura para o O2GRP. Na seção 2 um modelo de otimização inteira é apresentado para o Problema da Régua de Golomb de ordem 2. Na seção 3 são mostrados os resultados computacionais. Finalmente na seção 4 apresentamos nossas conclusões e perspectivas.

## 2 Um modelo de otimização para o Problema da Régua de Golomb de ordem 2

Apresentamos a seguir um modelo de otimização inteira não-linear para o GRP proposto por [3], considerando um limitante superior  $L_u$  para o problema:

$$\begin{aligned}
 & \min_{t \geq 0, x_i \in \{0,1\}} && t \\
 & && ix_i \leq t, \quad i = 1, \dots, L_u, \\
 & && \sum_{i=1}^{L_u} x_i = n - 1, \\
 \text{s.a} & && x_j + \sum_{i=1}^{L_u-j} (x_i x_{i+j}) \leq 1, \quad j = 1 \dots L_u - 1, \\
 & && x_i \in \{0, 1\}, \quad i = 1 \dots L_u.
 \end{aligned} \tag{1}$$

Como estamos minimizando  $t$ , as desigualdades

$$ix_i \leq t,$$

para  $i = 1, \dots, L_u$ , “forçam” o comprimento da régua ser mínimo. Ao mesmo tempo, a equação

$$\sum_{i=1}^{L_u} x_i = n - 1$$

requer que  $n - 1$  variáveis  $x_i$  sejam iguais a 1, e as desigualdades

$$x_j + \sum_{i=1}^{L_u-j} (x_i x_{i+j}) \leq 1,$$

para  $j = 1, \dots, L_u - 1$ , garantem que todas as distâncias entre pares de marcas são diferentes.

A solução  $(x_1, \dots, x_{L_u})$  do modelo (1) providencia um solução do GRP dada por  $(ix_i)$ , para  $i = 1, \dots, L_u$ , cujo comprimento mínimo é o valor ótimo  $t$ .

Para construir o modelo para o Problema da Régua de Golomb de Ordem 2 usamos algumas variáveis e restrições do modelo acima, já que precisamos que a solução seja, também, uma Régua de Golomb.

Seja  $n$  o número de marcas e  $L_u$  um limitante superior para o comprimento da régua dado como entrada. Considere as seguintes variáveis:

- $x_i \in \{0, 1\}$ ,  $i = 1, \dots, L_u$ , determina se existe uma marca em  $i$ , i.e.,  $x_i = 1$  se a régua ótima tem uma marca em  $i$ , e  $x_i = 0$  caso contrário.
- $r \geq 0$  é o tamanho ótimo da Régua.
- $d_i \in \{0, 1\}$ ,  $i = 1, \dots, L_u$ , determina se existe uma distância igual a  $i$ , i.e.,  $d_i = 1$  se existe  $0 \leq k, l \leq L_u$  tal que  $x_k = x_l = 1$  and  $k - l = i$ ;  $d_i = 0$  caso contrário.
- $b_{ij}$ ,  $i = 1, \dots, L_u - 1$ ,  $j = i + 1, \dots, L_u$  representa a diferença das distâncias  $j$  e  $i$ . Portanto,  $b_{ij} = |j - i|$ , se  $d_j = d_i = 1$ , e  $b_{ij} = 0$ , se  $d_j = 0$  ou  $d_i = 0$ .
- $c_k$ ,  $k = 1, \dots, L$ , é o número de distâncias  $b_{ij}$  iguais a  $k$ .
- $q_k$ ,  $k = 1, \dots, L$ , é igual a 1 se e somente se  $c > 0$  e é igual a zero quando  $c = 0$ .

Assim, temos o seguinte modelo de otimização para o Problema da Régua de Golomb de ordem 2, que chamamos de Modelo 1:

$$\begin{array}{ll}
 \min & t \\
 & ix_i \leq t \quad i = 1, \dots, L_u \\
 & x_j + \sum_{i=1}^{L_u-j} (x_i x_{i+j}) \leq 1, \quad j = 1, \dots, L_u - 1 \\
 & b_{ij} = jd_j d_i - id_i d_j \quad i = 1 \dots L_u - 1, j = i + 1 \dots L_u, \\
 & c[k] = \sum_{i=1}^{L-k} b_{i,i+k}/k \quad k = 1 \dots L_u \\
 & q_k \leq c_k \quad k = 1 \dots L_u \\
 & q_k \geq Dif * c_k \quad k = 1 \dots L_u \\
 & \sum_{i=1}^L c_i = Dif \\
 & \sum_{i=1}^L d_i = Dist \\
 & \sum_{i=1}^L x_i = n - 1 \\
 & x_i \in \{0, 1\} \quad i = 1 \dots L_u, \\
 & q_i \in \{0, 1\} \quad i = 1 \dots L_u, \\
 & d_i \in \{0, 1\} \quad i = 1 \dots L_u, \\
 & c_i \in \mathbb{Z} \quad i = 1, \dots, L_u \\
 & b_{i,j} \in \mathbb{Z} \quad i = 1 \dots L_u - 1, j = i + 1 \dots L_u, \\
 & r \in \mathbb{Z}
 \end{array} \tag{2}$$

A primeira restrição, em conjunto com a função-objetivo, determina um problema  $min_m ax$ , ou seja, minimizar o maior valor marcado na régua - comprimento. A segunda restrição garante que os pontos satisfazem a condição da régua de golomb (ver [1]). A terceira restrição realiza o cálculo das distâncias de ordem 2. A quarta, quinta e sexta restrições asseguram a contagem do número de diferentes distâncias de ordem 2. A sétima restrição assegura a cardinalidade mínima destas diferentes distâncias e a oitava restrição assegura o número total de distâncias de ordem 2, conforme exposto na seção anterior. Por fim, a última restrição assegura o número de marcas, colocando uma marca no ponto zero.

Como já mencionamos, segundo o nosso conhecimento, este modelo de otimização é o primeiro proposto para o Problema da Régua de Golomb de Ordem 2 na literatura. Acreditamos que algumas técnicas de contagem presentes neste modelo podem ser utilizadas também em outras situações/problemas.

É importante observar que as não-linearidades podem ser também linearizadas adicionando-se novas variáveis. De fato, para cada  $i$  e  $k$  considere a variável binária  $y_{ik}$  e as seguintes desigualdades:

$$x_i + x_k - y_{ik} \leq 1,$$

$$y_{ik} \leq x_i,$$

$$y_{ik} \leq x_k,$$

Estas três desigualdades linearizam o termo não-linear  $x_i x_k$ , para todo para  $i, k$  no sentido de termos um modelo equivalente e sem termos não-lineares. De fato,  $x_i x_k = 1$  se e somente se  $y_{ik} = 1$ ; e  $x_i x_k = 0$  se e somente se  $y_{ik} = 0$ .

### 3 Resultados Computacionais

Os testes computacionais foram realizados em um Dell Laptop qith 16 GB RAM e intel celeron 1.6 GHz. Para resolver o modelo foi usado o software “baron 19.7.13” no ambiente AMPL. A tabela 1 mostra o tempo computacional, em segundos, requerido para encontrar o valor ótimo de cada instância.

Tabela 2: Tempo Computacional em segundo e valores ótimo

n	Valor ótimo	Modelo 1
4	12	0.78
5	33	4791.1
6	79	87912.1

O problema é realmente muito complexo. Jaumard et al. [2] observam que, para  $n = 9$ , obter e provar a otimalidade foi necessário o uso de 95 estações de trabalho (45 1 GHz, 50 500 MHz), o que equivale, aproximadamente, 3,63 anos em uma única máquina.

## 4 Conclusões

O artigo apresenta um primeiro modelo de otimização para o Problema da Régua de Golomb de Ordem 2. Contudo, o modelo é bem complexo e difícil de resolver, tendo em vista ser um modelo não-linear inteiro. A abordagem presente na literatura, e citada na primeira seção, também tem dificuldade de obter a solução ótima mesmo para pequenos exemplos. Uma possível melhoria seria a relaxação das variáveis inteiras, como foi utilizado em [1], para obter soluções ótimas da Régua de Golomb de Ordem 2 por meio de um modelo de otimização contínua.

## Agradecimentos

Os autores gostariam de agradecer à Fapesp [processos 2021/03269-7, 2016/01860-1] e ao CNPq [processos 405702/2021-3, 304528/2021-8] pelo suporte financeiro.

## Referências

- [1] Duxbury, Phil; Lavor, Carlile; Salles-Neto, Luiz Leduino. A conjecture on a continuous optimization model for the Golomb Ruler Problem. *RAIRO - Operations Research*, 2021.
- [2] Jaumard, B., Solari, Y., and Galinier, P. On the design of optimum order 2 Golomb ruler. *Groupe d'études et de recherche en analyse des décisions, HEC Montréal*, 2003.
- [3] B. Kocuk and W.-J. van Hoeve, A Computational comparison of optimization methods for the Golomb Ruler Problem, *Lecture Notes in Computer Science*, 11494:409-425, 2019.