Análise de existência e comportamento de onda viajante para equações de Euler com relaxação

Eduardo Abreu, <u>Abel Alvarez Bustos</u>;

Instituto de Matemática, Estatística e Computação Científica, IMECC, UNICAMP, 13083-859, Campinas, SP E-mail: eabreu@ime.unicamp.br, abelalv@ime.unicamp.br,

Wanderson José Lambert

UFRRJ - Departamento de Matemática Campus Seropédica 23890-000, Seropédica, RJ E-mail: wjlambert@ufrrj.br.

Resumo: Neste trabalho estudamos um sistema de equações de Euler com relaxação generalizada. O sistema modelo de equações de Euler admite ainda um desacoplamento para sua solução. Inicialmente resolvemos o sistema como um problema de Riemann e aplicamos uma regularização a fim de tornar a solução de classe C^1 . O sistema geral resultante deste procedimento é resolvido via técnica de curvas características. Mais do que isso, introduzindo um parâmetro β com base na modelagem física, estudamos condições para a existência de onda viajante, além de analisar a relação entre as escalas físicas da difusão e de relaxação.

Palavras-chave: Sistema incompressível de equações de Euler com relaxação generalizada, solução de Riemann, onda viajante e perfil viscoso.

1 Introdução

Estamos interessados em analisar a existência de choques com perfil viscoso para o seguinte sistema de equações de Euler com relaxação generalizada, via um parâmetro de velocidade β ,

$$\frac{\partial}{\partial t} \begin{bmatrix} \rho \\ m \\ E \end{bmatrix} + \frac{\partial}{\partial x} \begin{bmatrix} m \\ \frac{m^2}{\rho} + a^2 \rho \\ (\beta E + p)u \end{bmatrix} = \frac{1}{\epsilon} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ (\overline{E}(\rho, \rho u) - E) \end{bmatrix},$$
(1)

no qual ρ é a densidade, m o momento linear, p a pressão e E a energia. β é um parâmetro que introduzimos para estudar a existência, ou não, de onda viajante dentro da solução, mas que tem uma justificativa física para o modelo em questão [6]. A quantidade $\overline{E}(\rho, \rho u)$ é vista como a energia necessária para trazermos a temperatura T para uma temperatura de referência \overline{T} sem nenhuma mudança no momento ou energia do gás. Considerando a equação de estado para gases ideais politrópicos, a pressão pode ser escrita como (veja [4]) $p = R\rho\overline{T} = a^2\rho$, no qual $a\sqrt{R\overline{T}}$ é a velocidade do som. A energia de referência é escrita como $\overline{E}(\rho,\rho u) = \frac{a^2\rho}{\gamma-1} + \frac{1}{2}\rho u^2$. O termo ϵ representa o chamado tempo de relaxação, que está associado ao tempo em que a energia E está longe da energia de equilíbrio $\overline{E}(\rho,\rho u)$. Do ponto de vista prático, apesar desse tempo ser bastante pequeno, ele é diferente de zero. Como estamos interessados em analisar a existência de ondas viajantes, e perfis viscosos, é útil que resolvamos o problema de Riemann associado

^{*}Bolsista de doutorado FAPESP - Processo FAPESP 11/23628-0

a este sistema, veja [2]. O problema de Riemann em questão consiste de (1) em conjunto das condições iniciais especiais:

$$\begin{cases} (m_l, \rho_l, E_l), & \text{se } x < 0, \\ (m_r, \rho_r, E_r), & \text{se } x > 0, \end{cases}$$

$$(2)$$

ou seja, condições que são constantes por partes.

Na Seção 2 descrevemos a solução do problema de Riemann (1)-(2), bem como uma regularização necessária para obtermos uma aproximação global da solução. Em seguida, na Seção 3, analisamos as condições sobre o parâmetro β para a existência de onda viajante.

2 Solução do Problema de Riemann

O sistema (1) tem uma peculiaridade bastante interessante. As duas primeiras equações para a densidade ρ e o momento *m* não dependem da energia. Dessa forma, podemos desacoplá-lo inicialmente em um sistema (hiperbólico) 2×2 de leis de conservação, como segue:

$$\frac{\partial}{\partial t} \begin{bmatrix} \rho \\ m \end{bmatrix} + \frac{\partial}{\partial x} \begin{bmatrix} m \\ m^2/\rho + a^2\rho \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad a \equiv \text{constante}, \quad t > 0, \quad -\infty < x < \infty, \quad (3)$$

e com dados iniciais de (2), tais que,

$$\rho(x,0) = \begin{cases} \rho_l, & \text{se } x \le 0, \\ \rho_r, & \text{se } x > 0, \end{cases} \qquad m(x,0) = \begin{cases} m_l, & \text{se } x \le 0, \\ m_r, & \text{se } x > 0. \end{cases} \tag{4}$$

No presente trabalho, vamos analisar em detalhes o caso apenas em que $\rho_l > \rho_r$ e $m_l > m_r$. Entretanto, a análise para todos os demais possíveis casos segue diretamente da mesma técnica aqui desenvolvida. É fácil de ver que (3) é estritamente hiperbólico, com autovalores distintos $\lambda_1 = m/\rho - a$ e $\lambda_1 = m/\rho + a$. O subsistema (3)-(4) tem como solução (ver, e.g., [2]),

$$\rho = \begin{cases}
\rho_l, & x < t \,\lambda_1(\rho_l, m_l), \\
\rho(\frac{x}{t}), & t \,\lambda_1(\rho_l, m_l) \le x < t \,\lambda_1(\rho_m, m_m), \\
\rho_m, & t \,\lambda_2(\rho_m, m_m) \le x < t \,s, \\
\rho_r, & t \,s \le x,
\end{cases} m = \begin{cases}
m_l, & x < t \,\lambda(\rho_l, m_l), \\
m(\frac{x}{t}), & t \,\lambda(\rho_l, m_l) \le x < t \,\lambda(\rho_m, m_m), \\
m_m, & t \,\lambda(\rho_m, m_m) \le x < t \,s, \\
m_r, & t \,s \le x,
\end{cases} (5)$$

no qual (ρ_m, m_m) é um estado intermediário, $s = \frac{m_r - m_l}{\rho_l - \rho_r}$ é a velocidade do choque e

$$\rho\left(\frac{x}{t}\right) = \rho_l exp\left\{-\left(\frac{x}{t} - \eta_l\right)/a\right\}, \qquad m\left(\frac{x}{t}\right) = \rho_l\left(\frac{x}{t} + a\right)exp\left\{-\left(\frac{x}{t} - \eta_l\right)/a\right\}.$$
(6)

A solução (5) de (3)-(4) consiste de um estado constante (ρ_l, m_l) , seguida por uma rarefação $(\rho(x/t), m(x/t))$, depois por um estado constante (ρ_m, m_m) , seguido por um choque de velocidade s conectando (ρ_m, m_m) a (ρ_r, m_r) ; veja a Figura 1. A solução dada por (5), torna-se apenas uma função de x e t no plano x - t. Como estratégia para encontrar a solução podemos utilizar a técnica das características para calcular a solução da E = E(x, t) (ver, e.g., [3]). Entretanto, para podermos aplicar a técnica das curvas características, precisamos resolver um conjunto de equações diferenciais ordinárias para fluxos contínuos, o que não é o caso pois tanto m quanto ρ apresentam descontinuidades ao longo do eixo x. Por outro lado, podemos supor por um momento que $\rho = \rho(x, t)$ e m = m(x, t) são suficientemente suaves. Assim, por meio da equação para a energia em (1) podemos escrever:

$$E_t + E_x \frac{\beta m}{p} = -E\left(\left[\frac{m}{p}\right]_x + \frac{1}{\epsilon}\right) + \frac{1}{\epsilon}\left(\frac{a^2 p}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\frac{m^2}{p}\right) - [m]_x,$$
(7)



Figura 1: Soluções para ρ (esquerda) e m (centro), e suas respectivas aproximações. À direita encontra-se a solução para a energia E. Note que ocorre um pico justamente nesta solução. Usamos $(\rho_l, m_l) = (2, 1)$ e $(\rho_r, m_r) = (1, 0.13)$ e tempo de impressão da solução t = 1.8.

com $E(x,0) = E_l$, se x < 0 e $E(x,0) = E_l$, se x > 0. A solução sobre as características fica,

$$\frac{dx}{dt} = \frac{\beta m}{p}, \qquad \frac{dE}{dt} = -E\left(\left[\frac{m}{p}\right]_x + \frac{1}{\epsilon}\right) + \frac{1}{\epsilon}\left(\frac{a^2p}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\frac{m^2}{\rho_\tau}\right) - [m]_x, \tag{8}$$

com condições iniciais,

 $x(0) = x_i$, com $E(x,0) = E_l$, se x < 0 $E(x,0) = E_l$, se x > 0. (9)

Como a solução 5 exibe descontinuidades nos choques e não é diferenciável nos pontos iniciais e finais das rarefações, precisamos regularizar as soluções $\rho \in m$ a fim de conseguirmos resolver o sistema (8)-(9). Vamos encontrar funções $\rho_{\tau}, m_{\tau} \in C^1(\mathcal{R})$, dependendo de um parâmetro τ de modo que se $\tau \to 0$ então ρ_{τ}, m_{τ} convergem para $\rho \in m$ dados por (5). Essa convergência é considerada na norma L^p para qualquer $1 \leq p$.

Para buscar tais funções, procuramos polinômios que são suaves na vizinhança de ρ , os quais dependem de τ . Para o ponto $t\lambda_1(\rho_l, m_l)$ é necessário um polinômio de terceiro grau da forma $p(z) = a_3 z^3 + a_2 z^2 + a_1 z + a_0, z \in [t\lambda_1(\rho_l, m_l) - \tau, t\lambda_1(\rho_l, m_l) + \tau]$, com as seguintes propriedades, para $\lambda_{1,l} = \lambda_1(\rho_l, m_l)$ e $\lambda_{1,m} = \lambda_1(\rho_m, m_m)$, talque:

$$p_1(t\lambda_{1,l}-\tau,t) = \rho_l, \quad p'_1(t\lambda_{1,l}-\tau,t) = 0, \quad p_1(t\lambda_{1,m}+\tau,t) = \rho_m, \quad p'_1(t\lambda_{1,m}+\tau,t) = \rho'(x/t).$$
(10)

Para obter a solução de (10), resolve-se um sistema linear 4×4 [1] para descobrir o único polinômio com coeficientes $a_0, a_1, a_2 \in a_3$. Por meio de cálculos similares conseguimos regularizar o problema e encontrar soluções aproximadas, que dependem do parâmetro τ (ver [1]):

$$\rho_{\tau} = \begin{cases}
\rho_{l}, & \text{se } x < t\lambda_{1,l} - \tau, \\
p_{1}(x), & \text{se } t\lambda_{1,l} - \tau \leq x < t\lambda_{1,l} + \tau, \\
\rho(\frac{x}{t}), & \text{se } t\lambda_{1,l} + \tau \leq x < t\lambda_{1,m} - \tau, \\
p_{2}(x), & \text{se } t\lambda_{1,m} - \tau \leq x < t\lambda_{1,m} + \tau, \\
\rho_{m}, & \text{se } t\lambda_{1,m} + \tau \leq x < ts - \tau, \\
p_{3}(x), & \text{se } ts - \tau \leq x, \\
\rho_{r}, & \text{se } ts + \tau \leq x,
\end{cases}
\begin{cases}
m_{l}, & \text{se } x < t\lambda_{1,l} - \tau, \\
q_{1}(x), & \text{se } t\lambda_{1,l} - \tau \leq x < t\lambda_{1,l} + \tau, \\
q_{1}(x), & \text{se } t\lambda_{1,l} - \tau \leq x < t\lambda_{1,l} + \tau, \\
q_{1}(x), & \text{se } t\lambda_{1,l} - \tau \leq x < t\lambda_{1,l} + \tau, \\
q_{1}(x), & \text{se } t\lambda_{1,l} - \tau \leq x < t\lambda_{1,l} + \tau, \\
m(\frac{x}{t}), & \text{se } t\lambda_{1,l} + \tau \leq x < t\lambda_{1,m} - \tau, \\
q_{2}(x), & \text{se } t\lambda_{1,m} - \tau \leq x < t\lambda_{1,m} + \tau, \\
q_{3}(x), & \text{se } ts - \tau \leq x < ts - \tau, \\
q_{3}(x), & \text{se } ts - \tau \leq x, \\
m_{r}, & \text{se } ts + \tau \leq x.
\end{cases}$$

Na Figura 1, descrevemos a solução e o formato das regularizações da solução, Substituímos (11) dentro de (8)-(9) e obtemos, como solução

$$E(\tau) = \exp(-\tau/\epsilon + 1)E_0 + \exp(-\tau/\epsilon) \int_0^\tau \exp(s/\epsilon) \left[\frac{1}{\epsilon} \left(\beta\rho + \frac{m^2}{2\rho}\right) - m_x\right] ds, \qquad (12)$$

onde $\eta = x/t$, $\rho(\eta) = \rho_l \exp\{-(\eta - \eta_l)/a\}$ and $m(\eta) = \rho_l(\eta + a) \exp\{-(\eta - \eta_l)/a\}$. Na Figura 1, exibimos a solução de *E* para um valor de $\beta = 1$. Apesar da mudança da solução induzida



Figura 2: Esquerda Acima: Curvas características paralelas para $\beta = 0$. Direita acima: ($\beta = 1$) Note que há uma região parecida como um leque de rarefação, após a curva saindo de x = 0. A curva de choque de velocidade s do sistema (ρ, m) irá atravessar as características influenciando a solução da energia E: a solução não exibirá perfil viscoso neste caso. Esquerda Abaixo: ($\beta = 8$) Observe que as curvas características "parecem" todas colidir (o que não acontece, de fato, devido à unicidade da solução para as curvas características no plano x-t): a solução exibe perfil viscoso. Aqui a curva de choque atravessa a solução das curvas características fazendo a solução se acumular em torno do choque s. Direita abaixo: ($\beta = 12$) Comportamento parecido com o caso anterior. Entretanto, as curvas se acumulam mais rapidamente: aqui a solução também exibe um perfil viscoso.

pela variação do parametro β , como veremos na próxima seção, temos que qualitativamente visualmente a solução não se altera substancialmente. Neste contexto, uma análise bastante relevante é considerar as curvas características para diferentes valores de β , o que fazemos na Figura 2. Note que quando os valores de β aumentam, as curvas de onda vão se inclinando até quase se colapsarem no plano x - t.

3 Condições para a existência da onda viajante

A solução dada por (11)-(12) é uma solução que reflete o comportamento qualitativo de (1)-(2). É verdadeiramente incomum a existência de uma variação tão abrupta na solução. De fato, isso ocorre devido ao fato de existir variações abruptas da variável m; note que sua derivada aparece de forma explícita no lado direito de (8). Entretanto, um questionamento bastante natural é: qual é a natureza desse onda ? Observamos por meio de várias simulações numéricas [1], que tal onda não modifica seu perfil ao longo da evolução para tempos longos (comportamento assintótico). Dessa forma, é igualmente natural questionar seria esta uma onda viajante (ver, e.g., [2]).

A onda viajante é uma das inúmeras técnicas utilizadas para selecionar os choques que são fisicamente viáveis [2, 5]. A existência da onda viajante é uma das principais ferramentas de análise em problemas envolvendo leis de conservação para dizer se um choque, de fato, provém de um sistema físico. Dessa forma é natural utilizarmos tal técnica para analisarmos sob quais condições a onda contendo um pico E é uma onda viajante.

A maioria de sistemas modelando fenômenos físicos exibe *difusão* devido a diferentes fatores influenciando o movimento dos fluidos. Para tanto, nós admitimos que o sistema possui uma difusão de ordem η , que é justificada pela natureza física do modelo de Euler com fricção e

gravidade com uma equação de Darcy parabólica em meios porosos [6]. A difusão irá influenciar, principalmente, as variáveis $\rho \in m$ nas duas primeiras equações. A equação para energia possui um termo de relaxação que sob as hipóteses de condições sub-características, veja [5, 4], funciona como um termo de dissipação. De fato, o sistema (1) satisfaz as condições sub-características. Dessa forma o sistema (1) é escrito como:

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}m = \eta \frac{\partial^2}{\partial x^2}\rho,$$

$$\frac{\partial}{\partial t}m + \frac{\partial}{\partial x}\left(\frac{m^2}{\rho} + a^2\rho\right) = \eta \frac{\partial^2}{\partial x^2}m,$$

$$\frac{\partial}{\partial t}E + \frac{\partial}{\partial x}\left[\beta E\frac{m}{\rho} + a\frac{m^2}{\rho}\right] = \frac{1}{\epsilon}\left(\frac{a^2\rho}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\frac{m^2}{\rho} - E\right).$$
(13)

A pergunta relevante aqui é: sob quais condições, o choque conectando (ρ_m, m_m) e (ρ_r, m_r) , comporta-se como uma onda viajante? Ou seja, para uma variável $U^{\eta} = (\rho, m, E)$, a solução de (13) pode ser escrita em um sistema de coordenadas viajantes $\frac{x - st}{\eta}$, onde $U^{\eta} = U\left(\frac{x - st}{\eta}\right)$, tal que $s = \frac{m_r - m_m}{\rho_r - \rho_m}$ é a velocidade do choque. Para a nova variável η a existência do perfil viscoso, está associada a existência de uma onda conectando o estado (ρ_m, m_m, E_m) quando $\eta \longrightarrow -\infty$ até o estado (ρ_r, m_r, E_r) quando $\eta \longrightarrow +\infty$.

Substituindo $U^{\eta} = (\rho, m, E)$ no sistema (13) e aplicando a regra da cadeia, obtemos um sistema de equações diferenciais ordinárias de segunda ordem:

$$\frac{-s}{\eta}\frac{dp}{d\xi} + \frac{1}{\eta}\frac{dm}{d\xi} = \frac{\eta}{\eta^2}\frac{d^2\rho}{d\xi^2},$$

$$\frac{-s}{\eta}\frac{dp}{d\xi} + \frac{1}{\eta}\frac{dm}{d\xi}\left(\frac{m^2}{\rho} + a^2\rho\right) = \frac{\eta}{\eta^2}\frac{d^2m}{d\xi^2},$$

$$-s\frac{dE}{d\xi} + \frac{d}{d\xi}\left[\beta E\frac{m}{\rho} + a\frac{m^2}{\rho}\right] = \frac{\eta}{\epsilon}\left(\frac{a^2\rho}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\frac{m^2}{\rho} - E\right).$$
(14)

Integrando no intervalo $(-\infty,\xi)$ as duas primeiras equações (14) e usando o fato que $\frac{d}{d\xi}\rho$ e $\frac{d}{dm}\rho$ se anulam (pois são equilíbrios) em $-\infty$, obtemos o sistema de primeira ordem conectando equilíbrios:

$$\frac{d}{d\xi}\rho = -s\rho + m + s\rho^{-} - m^{-},\tag{15}$$

$$\frac{d}{d\xi}m = -sm + \frac{m^2}{\rho} + a^2\rho + sm^- - \left(\frac{m^2}{\rho}\right)^- - a^2\rho^-,$$
(16)

$$\frac{d}{d\xi}E = \frac{1}{\left(-s + \beta\frac{m}{\rho}\right)} \left[-E\left(\frac{\eta}{\epsilon} + \beta\frac{d}{d\xi}\left(\frac{m}{\rho}\right)\right) - a\frac{d}{d\xi}\left(\frac{m^2}{\rho}\right) + \frac{\eta}{\epsilon}\left(\frac{a^2\rho}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\frac{m^2}{\rho}\right) \right].$$
 (17)

Escrevendo $V = (\rho, m, E)^T$ e $F(V) = (F_1(V), F_2(V), F_2(V))^T$, com os $F_i(V)$ em cada um dos 3 lados direitos de (15). O sistema (15) é escrito na forma vetorial como $\frac{dV}{dt} = F(V)$. Note que os pontos (p_m, m_m, E_m) e (p_r, m_r, E_r) onde $E_m = \frac{a^2 \rho_m}{\gamma - 1} + \frac{1}{2} \frac{m_m^2}{\rho_m}$ e $E_r = \frac{a^2 \rho_r}{\gamma - 1} + \frac{1}{2} \frac{m_r^2}{\rho_m r}$, respectivamente, são pontos de equilíbrio, o qual nos motiva fazer um estudo em torno desses equilíbrios. Para tanto, linearizamos o sistema $\frac{dV}{dt} = F(V)$. Os autovalores associados a esta linearização são $\lambda_1 = -s + \frac{m^-}{\rho^-} - a$, $\lambda_2 = -s + \frac{m^-}{\rho^-} + a$ e $\lambda_3 = \frac{\frac{\eta}{\epsilon} + \beta \frac{d}{d\xi} \left(\frac{m}{\rho}\right)}{s - \beta \frac{m}{\rho}}$. Além disso, observe que os dois primeiros autovalores não dependem de E. Então podemos desacoplar o sistema (15)



Figura 3: **Esquerda**. Perfil viscoso para as variáveis (ρ, m) . Os estados dos equilíbrios sendo conectados são $(\rho_m = 1.68, m_m = 1.12)$ e $(\rho_r = 1, m_r = 0.13)$. **Direita**. Solução da órbita conectando os equilíbrios E_m e E_r para diferentes relações entre η/ϵ .

-(17) em nossa análise para a existência de conexão de órbitas ligando equilíbrios no plano (ρ, m) e depois realizar um análise para a variável energia E. Para o equilíbrio em (ρ_m, m_m) é possível mostrar que o equilíbrio é do tipo sela, de modo que a dimensão do espaço repulsor é 1. Para o equilíbrio em (ρ_r, m_r) é possível mostrar que o ponto de equilíbrio é um atrator, gerando um espaço de dimensão 2. Observe, que neste caso o espaço de conexão ligando os equilíbrios será 3. Isto, tipicamente acontece, com choques do tipo Lax. A existência dessa conexão é conhecida e pode ser encontrada em [2], veja também a Figura 3.

Estamos interessados, entretanto, em analisar a existência de uma órbita conectando os estados E_r até E_m . Observe, via equação (15), que o comportamento qualitativo da solução da EDO acompanhará, principalmente, o sinal do coeficiente multiplicando E. Ou seja, $-\frac{\eta/\epsilon + \beta \frac{d}{d\xi}(m/\rho)}{(-s + \beta(m/\rho))}$ Por outro lado, por meio da Figura 3 (e analiticamente) podemos observar que m/ρ é constante em (ρ_m, m_m) e depois é decrescente até conectar novamente o equilíbrio em (ρ_r, m_r) , então $\frac{d}{d\xi}(m/\rho) = 0$ em (ρ_m, m_m) e (ρ_r, m_r) ; e $\frac{d}{d\xi}(m/\rho) < 0$ para os valores em que ρ e m variam. O mesmo comportamento vale para $\frac{d}{d\xi}(m^2/\rho)$, ou seja, $\frac{d}{d\xi}(m^2/\rho)$ será zero nos equilíbrios e negativo no interior da região de conexão.

Para o comportamento global da solução, temos duas análises a serem feitas. Para a primeira análise, estudamos o caso em que $s > \beta(m/\rho)$. Por meio de (17), podemos ver que o comportamento depende fortemente da relação das escalas η/ϵ os quais podem ser subdivididas em:

(1) Razão η/ϵ , tal que inicialmente tenhamos $dE/d\xi > 0$. O sinal de $dE/d\xi$ só é positivo devido ao fato das variáveis $\rho \in m$, e suas derivadas, serem limitadas pois tais variáveis são solução do sistema (15)-(16). Dessa forma E irá crescer até valores satisfazendo em que a derivada satisfaça $dE/d\xi = 0$, o qual é um máximo. Tal máximo é limitado e é obtido quando a função energia E iguala-se a uma relação entre as variáveis $\rho \in m$ através da seguinte relação:

$$E = \left(a\frac{d}{d\xi}\left(\frac{m^2}{\rho}\right) - \frac{\epsilon}{\eta}\left(\frac{a^2\rho}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\frac{m^2}{\rho}\right)\right)\left(\frac{\epsilon}{\eta} + \beta\frac{d}{d\xi}\left(\frac{m}{\rho}\right)\right)^{-1}.$$
 (18)

Note que E é limitado e que se $\epsilon \ll \eta$, ou seja, a relaxação ocorre numa escala menor que a escala da difusão, o pico praticamente não aparece; por outro lado se $\eta \gg \epsilon$, ou seja, a difusão ocorre numa escala menor do que a relaxação, o pico é mais acentuado. Após o máximo da derivada, $dE/d\xi < 0$ e portanto E vai diminuindo. Observe que o sistema não atinge mais o equilíbrio, pois $dE/d\xi < 0$ para os subsequentes valores de E, o qual tende a $-\infty$.

(2) Razão η/ϵ , tal que inicialmente tenhamos $dE/d\xi < 0$ desde o início. Por meio da EDO para E, podemos ver que neste caso não há pico e a solução diverge até $-\infty$.

Em ambos os casos acima não há órbita conectando equilíbrios. Se formos estudar mais cuidadosamente as características da Figura (2) percebemos que para valores pequenos de β , as

características exibem, praticamente, um *leque* de rarefação após a curva iniciando-se em x = 0 (note-se que isto não é uma rarefação). Apesar disso o formato da onda E fica parecido ao de um perfil viajante, pois a relaxação atua muito fortémente e faz com que os valores dessa região tenda ao equilíbrio de modo bastante rápido. Mas note via Figura 2 que o choque atravessa as características da equação da energia E, influenciando a solução por um período de tempo longo não podendo assim exibir um perfil viajante.

Para o segundo caso, admitimos que $s < \beta(m/\rho)$. Então, pelo mesmo motivo afirmado anteriormente, temos que $dE/d\xi > 0$. Neste caso a solução para energia E irá crescer até atingir valores satisfazendo $dE/d\xi = 0$, o qual é um máximo. Tal máximo é limitado e é obtido quando a relação (18) é satisfeita. Entretanto, note a partir da Equação (17) que até o momento em que E satisfaz (18) este é um equilíbrio instável para a variável E. A partir desse momento temos $dE/d\xi < 0$. Note, entretanto, que como $(-s + \beta(m/\rho)) > 0$, então a EDO é estável, ou seja, Etende a valores limitados, quando $\xi \longrightarrow \infty$, $\frac{d}{d\xi}(m/\rho)$ e $\frac{d}{d\xi}(m^2/\rho)$ vão a zero e a solução tende ao equilíbrio. Dessa forma, existe a órbita conectando os estados.

Se olharmos para as características da Figura 2 percebemos que para valores grandes de β , as características estão muito próximas ao ponto de parecerem colidir (não colidem, devido ao teorema de existência e unicidade de equações diferenciais ordinárias, ver. e.g., [3]). Neste caso as características atravessam o choque de velocidade s e a informação tem uma descontinuidade justamente nesta onda, fazendo com que o perfil de solução seja viajante, conforme solução do sistema (15)-(18), o que resumimos como:

Proposição 3.1. O sistema de Euler (1) com condições do tipo (2), e estados $\rho_l > \rho_r e m_l > m_r$, exibe uma onda conectando $E_m e E_l$ sendo um choque com perfil viscoso viajando com velocidade $s = (m_m - m_l)/(\rho_m - \rho_r)$, para $\beta > s(\rho/m)$. Tal onda é não monotônica, possuindo um máximo satisfazendo (18). Caso $\beta < s(\rho/m)$, a onda conectando tais estados não é uma onda viajante exibindo perfil viscoso. Além disso, a altura do pico depende exclusivamente da relação entre as escalas da difusão η e da relaxação ϵ .

Referências

- [1] A. A. Bustos, Sistemas de leis de balanço em problemas de dinâmica de fluidos em meios porosos: modelagem matemática e aproximação numerica. Tese em Preparação.
- [2] C. Dafermos, *Hyperbolic Conservation Laws in Continuum Physics*, Third Ed., Springer, 2009.
- [3] F. John, Partial Differential Equations, Fourth Ed., Springer, c1982.
- [4] R.J. Le Veque, *Finite Volume Methods for Hyperbolic Problems*, Cambridge Texts in applied Mathematics, UK, 2002.
- [5] T-P Liu, Hyperbolic conservation laws with relaxation Communications in Mathematical Physics 108(1) 153-175 1987.
- [6] P. Marcati, The One-Dimensional Darcy's Law as the Limit of a compressible Euler Flow, Journal of Differential Equations, 84 (1), 129-146, 1990.