

Uma Solução Numérica para o Regime Saturado de Leito Fluidizado Unidimensional

Saulo Rodrigo Medrado¹

Yuri Dumaresq Sobral²

Departamento de Matemática/UnB, Brasília, DF

Considere um escoamento vertical através de um conjunto de partículas sólidas, inicialmente em repouso, no fundo de um reservatório. A partir de uma variação da vazão do fluido, a força de arrasto faz com que as partículas fiquem móveis no escoamento. Neste trabalho, vamos descrever o comportamento das partículas em função das propriedades do escoamento.

De acordo com [3], as equações de continuidade da fase das partículas e da fase do fluido, respectivamente, são:

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} + \nabla \cdot (v\phi) = 0 \quad \text{e} \quad -\frac{\partial \phi}{\partial t} + \nabla \cdot [u(1 - \phi)] = 0, \quad (1)$$

e as equações de momento da partícula de fase e do fluido de fase, respectivamente, são:

$$\phi \rho_p \left(\frac{\partial v}{\partial t} + v \cdot \nabla v \right) = \nabla \cdot T_p + f + \phi (\rho_p - \rho_f) g + \phi \rho_f \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \cdot \nabla u \right), \quad (2)$$

$$(1 - \phi) \rho_f \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \cdot \nabla u \right) = \nabla \cdot T_f - \mathbf{f} + (1 - \phi) \rho_f g, \quad (3)$$

em que u e v são as velocidades do fluido e das partículas, respectivamente, ϕ é função de concentração de partículas no fluido, ρ_p é a densidade das partículas e ρ_f é a densidade do fluido. T_p é o tensor de tensões das partículas, a força de interação entre o fluido e a partícula é denotada por \mathbf{f} e T_f é o tensor de tensões do fluido.

Tomando o limite unidimensional destas equações podemos desconsiderar a equação de momento da fase do fluido, e assim obtemos:

$$\phi (\rho_p + \vartheta \rho_f) \left(\frac{\partial v}{\partial t} + v \frac{\partial v}{\partial x} \right) - \phi \rho_f (1 + \vartheta) \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial p}{\partial x} = \frac{4}{3} \frac{\partial}{\partial x} \left(\mu_p \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \beta (u - v) - \phi (\rho_p - \rho_f) g, \quad (4)$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} + \frac{\partial (v\phi)}{\partial x} = 0, \quad (5)$$

onde μ_p é a viscosidade dinâmica da fase das partículas. O coeficiente β , como definido em [4], e o coeficiente de massa virtual ϑ são dados por

$$\beta(\phi) = \frac{(\rho_p - \rho_f)}{v_t} \frac{\phi}{(1 - \phi)^{n-1}} \quad \text{e} \quad \vartheta(\phi) = \frac{1}{2} \frac{1}{1 - \phi}, \quad (6)$$

¹200105639@aluno.unb.br

²ydsobral@unb.br

em que v_t é a velocidade terminal da partícula e n um parâmetro experimental. Neste regime a velocidade do fluido está diretamente associada à velocidade das partículas e à quantidade q :

$$q = v_t (1 - \phi_0)^n. \quad (7)$$

As observações experimentais obtidas em [1] sugerem um movimento periódico das partículas o que descreve estruturas chamadas ondas saturadas. Assim, seguindo [2], fizemos a transformação $Z = x - ct$, onde c é a velocidade de propagação das ondas saturadas. As velocidades são da forma $u(Z) = u(x, t) - c$, e $v(Z) = v(x, t) - c$, e a concentração de partículas fica $\phi(Z) = \phi(x, t)$. Com essas transformações obtivemos

$$-u \frac{d\phi}{dZ} + (1 - \phi) \frac{du}{dZ} = 0 \quad \text{e} \quad v \frac{d\phi}{dZ} + \phi \frac{d\phi}{dZ} = 0, \quad (8)$$

$$u = \frac{q - c\phi_0}{1 - \phi}, \quad (9)$$

$$\frac{4}{3} c\phi_0 \frac{d}{dZ} \left[\frac{\mu_p(\phi)}{\phi^2} \frac{d\phi}{dZ} \right] + \left[F_2(\phi) - \frac{dp_p}{d\phi} \right] \frac{d\phi}{dZ} + F_1(\phi) = 0, \quad (10)$$

onde F_1 é uma função que descreve o arrasto e F_2 a inércia do sistema.

Como obtivemos um problema de autovalores, onde tanto comprimento de onda quanto a velocidade de propagação das ondas devem ser obtidos como solução do problema, foi preciso definir uma condição adicional

$$\int_0^\lambda \mu_p(\phi) \left[F_2(\phi) - \frac{dp_p}{d\phi} \right] \left(\frac{1}{\phi} \frac{d\phi}{dZ} \right)^2 dZ = 0, \quad (11)$$

com λ o comprimento das ondas. Dado um conjunto de parâmetros do sistema e escolhendo uma velocidade c_0 tal que a equação (11) seja satisfeita, encontramos a solução do problema. Para isto utilizamos um método numérico de Runge-Kutta de quarta ordem para a equação (10), e uma regra de Simpson para verificar a condição (11). O processo é iterativo até que os valores de λ e c sejam encontrados e, com isto, obtemos o perfil de onda saturada [2].

Referências

- [1] P. Duru et al. “Constitutive laws in liquid-fluidized beds”. Em: **Journal of Fluid Mechanics** 452 (2002), pp. 371–404. DOI: 10.1017/S0022112001007017.
- [2] Y. D. Sobral e E. J. Hinch. “Finite Amplitude Steady-State One-Dimensional Waves in Fluidized Beds”. Em: **SIAM Journal on Applied Mathematics** 77.1 (2017), pp. 247–266. DOI: 10.1137/16M1084031.
- [3] T. B. Anderson e R. Jackson. “A Fluid Mechanical Description of Fluidized Beds. Equations of Motion”. Em: **Industrial & Engineering Chemistry Fundamentals** 6.4 (1967), pp. 527–539. DOI: 10.1021/i160024a007.
- [4] J. F. Richardson e W. N. Zaki. “Sedimentation and fluidization”. Em: **Trans. Instn. Chem. Eng.** 32 (1954), pp. 35–52.