Proceeding Series of the Brazilian Society of Computational and Applied Mathematics

# Modelos Matemáticos para Manejo Integrado da *Grapholita*molesta na Cultura do Pessegueiro

Elisa Regina Cara<sup>1</sup>

Programa de Pós-Graduação em Matemática Aplicada, UFRGS, Porto Alegre, RS,

Maria Cristina Varriale<sup>2</sup>

Departamento de Matemática Pura e Aplicada, UFRGS, Porto Alegre, RS

Resumo A Grapholita molesta (mariposa oriental), na cultura do pessegueiro na Região Sul do Brasil é uma praga que provoca perdas na produção da ordem de 3% a 5%. Diante disso, desenvolvemos um modelo matemático para o seu controle, envolvendo três fases do ciclo de vida da mariposa e dois inimigos naturais (parasitoides). Determinamos os pontos de equilíbrio do modelo e suas respectivas estabilidades. Adotamos o Manejo Integrado de Pragas (MIP), incluindo controles biológico e químico, a fim de manter a praga abaixo do Limiar Econômico (LE). O controle biológico foi adotado através da liberação de parasitoides de ovos Trichogramma pretiosum e de parasitoides de lagartas Macrocentrus ancylivorus; o controle químico através da utilização de inseticidas seletivos. Trabalhamos inicialmente com o modelo sem estrutura espacial, para o qual adotamos na sequência uma abordagem de Redes de Mapas Acoplados, com dispersão por difusão e por taxia quase local. Resultados são visualizados através de gráficos das soluções numéricas.

Palavras-chave. mariposa oriental, Manejo Integrado de Pragas, Limiar Econômico, controle.

## 1 Introdução

A Grapholita molesta (Lepidoptera: Tortricidae) ou mariposa oriental, é uma das principais pragas associadas à cultura do pessegueiro na Região Sul do Brasil [4]. A ocorrência da mariposa oriental está relacionada ao cultivo de frutíferas da família Rosaceae como pessegueiros, ameixeiras, macieiras, dentre outras. Trata-se de um inseto com metamorfose completa, passando pelas fases de ovo, lagarta, pupa e adulta. As perdas na produção se dão na fase de lagarta, pois esta alimenta-se dos ponteiros e frutos, inviabilizando-os para o consumo [4].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>elisa.regina@ufrgs.br

 $<sup>^2 {\</sup>it cristina.} {\it varriale@ufrgs.} {\it br}$ 

O controle da mariposa oriental é feito, quase que totalmente, através da aplicação de inseticidas químicos de amplo espectro (fosfarados e peritroides), os quais são altamente tóxicos, tanto para a praga, quanto para o meio ambiente em geral [4]. Com o objetivo de reduzir a utilização de inseticidas químicos e adotar técnicas que sejam benéficas ao meio ambiente, saúde dos consumidores e ao mesmo tempo eficazes para o controle da praga, desenvolvemos um modelo matemático que descreve a interação entre três fases do ciclo de vida da mariposa (ovo, lagarta e adulto), o parasitoide de ovos Trichogramma pretiosum e o parasitoide de lagartas Macrocentrus ancylivorus. Incorporamos a esse modelo estratégias de controle biológico através da liberação de parasitoides; o controle químico, através da aplicação de inseticidas seletivos.

O Manejo Integrado de Pragas (MIP) surgiu para enfatizar a necessidade da incorporação de conceitos básicos de ecologia no desenvolvimento e implementação de sistemas de controle de pragas [5]. Ele consiste na utilização simultânea de diferentes técnicas de supressão populacional como estratégia de combate à praga, de modo a manter a população de insetos em uma condição de não praga (que não causam danos) de forma econômica e harmônica com o ambiente [5]. Desta forma, o que se deseja não é erradicar completamente a população de pragas, mas sim reduzí-la a níveis toleráveis, abaixo de um Limiar Econômico (LE) ou Nível de Controle (NC).

Muitos trabalhos têm sido desenvolvidos [3,6,7], explorando a aplicação de técnicas do MIP em modelos presa-predador. Adicionalmente, incorporamos uma estrutura espacial ao modelo matemático desenvolvido, através de uma Rede de Mapas Acoplados, na qual consideramos dispersão por difusão e por taxia quase local.

## 2 Modelo Básico Adimensional

O modelo básico para a dinâmica populacional da mariposa oriental e de seus principais inimigos naturais é composto pelas seguintes cinco EDO's de primeira ordem não lineares:

$$\begin{cases}
\frac{dv}{dt} = \gamma n (1 - n) - (\alpha_1 + \mu_1)v - \frac{\beta_1 v s}{1 + v}, \\
\frac{dl}{dt} = \alpha_2 v - (\alpha_3 + \mu_2)l - \frac{\beta_2 l p}{1 + l}, \\
\frac{dn}{dt} = \alpha_4 l - \mu_3 n, \\
\frac{ds}{dt} = \frac{\beta_3 v s}{1 + v} - \mu_4 s, \\
\frac{dp}{dt} = \frac{\beta_4 l p}{1 + l} - \mu_5 p,
\end{cases}$$
(1)

onde v(t), l(t), n(t), s(t) e p(t) representam as populações adimensionais (razão entre as populações originais e a capacidade suporte de cada uma) de ovos, lagartas, mariposas adultas, parasitoides de ovos e parasitoides de lagartas, respectivamente; quanto aos parâmetros adimensionais,  $\gamma$  é a taxa de crescimento intrínseca da população v(t);  $\alpha_i$ , i=1,...,4 são parâmetros de conversão entre as três fases da mariposa oriental;  $\mu_i$ , i=1,...,5 são taxas de morte natural das populações e  $\beta_i$ , i=1,...,4 são coeficientes de

parasitismo entre parasitoides e seus respectivos hospedeiros. O parasitismo se dá através da Resposta Funcional de Holling Tipo II, que é a que melhor descreve as interações parasitoide-hospedeiro [6].

## 2.1 Pontos de Equilíbrio e Viabilidade Biológica

Obtivemos os seguintes cinco pontos de equilíbrio:

- Extinção de todas as populações:  $E_0 = (0; 0; 0; 0; 0; 0)$ ;
- Extinção de ambos os predadores:  $E_1 = (v_1; l_1; n_1; 0; 0);$
- Extinção do predador de ovos:  $E_2 = (v_2; l_2; n_2; 0; p_2);$
- Extinção do predador de lagartas:  $E_3 = (v_3; l_3; n_3; s_3; 0);$
- Coexistência de todas as espécies:  $E_4 = (v_4; l_4; n_4; s_4; p_4)$ , onde:

$$v_{4} = \frac{\mu_{4}}{\beta_{3} - \mu_{4}}; \quad l_{4} = \frac{\mu_{5}}{\beta_{4} - \mu_{5}}; \quad n_{4} = \frac{\alpha_{4}\mu_{5}}{\mu_{3}(\beta_{4} - \mu_{5})};$$

$$s_{4} = \frac{\gamma\beta_{3}\alpha_{4}\mu_{5}}{\beta_{1}\mu_{3}\mu_{4}(\beta_{4} - \mu_{5})} \left[ 1 - \frac{\alpha_{4}\mu_{5}}{\mu_{3}(\beta_{4} - \mu_{5})} \right] - \frac{(\alpha_{1} + \mu_{1})\beta_{3}}{\beta_{1}(\beta_{3} - \mu_{4})};$$

$$p_{4} = \frac{\beta_{4}}{\beta_{2}} \left[ \frac{\alpha_{2}\mu_{5}}{\mu_{5}(\beta_{3} - \mu_{4})} - \frac{(\alpha_{3} + \mu_{2})}{\beta_{4} - \mu_{5}} \right].$$

Dentre os equilíbrios citados acima, nosso interesse reside no equilíbrio  $E_4$ , de coexistência das espécies. Este equilíbrio é biologicamente viável se as seguintes quatro
condições estiverem satisfeitas:

$$\mu_{4} < \beta_{3}; \quad \mu_{5} < \beta_{4}; \quad R_{1} = \frac{(\beta_{3} - \mu_{4})(\alpha_{3} + \mu_{2})}{(\beta_{4} - \mu_{5})\alpha_{2}} < 1;$$

$$R_{2} = \frac{(\alpha_{1} + \mu_{1})(\beta_{4} - \mu_{5})^{2}\mu_{4}\mu_{3}^{2}}{\gamma\alpha_{4}\mu_{5}(\beta_{3} - \mu_{4})(\mu_{3}(\beta_{4} - \mu_{5}) - \alpha_{4}\mu_{5})} < 1.$$
(2)

As condições de estabilidade local para os pontos de equilíbrio também foram obtidas, utilizando o Critério de Routh-Hurwitz [1].

#### 2.2 Escolha dos Parâmetros do Modelo e Simulações Numéricas Iniciais

No que segue, adotamos para os parâmetros do modelo (1):  $\gamma = 2, 5, \mu_1 = 0,205, \mu_2 = 0,051, \mu_3 = 0,042, \mu_4 = 0,066, \mu_5 = 0,039, \alpha_1 = 0,656, \alpha_2 = 0,492, \alpha_3 = 0,713, \alpha_4 = 0,205, \beta_1 = 0,33, \beta_2 = 0,574, \beta_3 = 0,312$  e  $\beta_4 = 0,459$ , valores calculados a partir de dados experimentais obtidos por [2,4]. Os valores atribuídos aos parâmetros satisfazem as condições de viabilidade biológica (2) e estabilidade local para a coexistência das espécies.

Através das simulações numéricas verificamos o comportamento da mariposa oriental e dos parasitoides sem a aplicação de nenhum tipo de controle. Na Figura 1 apresentamos os comportamentos das cinco populações, obtidas por métodos numéricos (Runge-Kutta de  $4^{\rm a}$  Ordem) ainda sem aplicação de nenhum controle. Observamos que todas as populações tendem ao equilíbrio, cujos valores verificam as expressões obtidas na seção 2.1:  $E_4 = (0, 2683; 0, 0929; 0, 4532; 5, 5657; 1, 2520)$ .

3

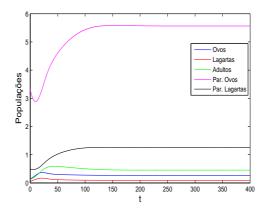


Figura 1: Populações tendendo ao ponto de equilíbrio de coexistência  $E_4$ .

## 3 Modelo para o Controle da G. molesta Através do MIP

O modelo matemático para o manejo integrado da *G. molesta*, considerando a liberação artificial de parasitoides e aplicação de inseticidas seletivos, toda vez que a população de mariposas adultas atinge ou ultrapassa o Limiar Econômico (LE) é dado por:

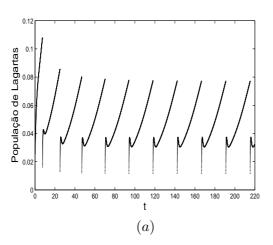
$$\begin{cases} v(t^{+}) = (1 - m_{1})v(t), \\ l(t^{+}) = (1 - m_{2})l(t), \\ n(t^{+}) = (1 - m_{3})n(t), \\ s(t^{+}) = s(t) + \eta, \\ p(t^{+}) = p(t) + \tau, \end{cases}$$

$$(3)$$

onde  $v(t^+)$ ,  $l(t^+)$ ,  $n(t^+)$ ,  $s(t^+)$  e  $p(t^+)$  denotam o número de ovos, lagartas, fêmeas adultas, parasitoides de ovos e parasitoides de lagartas, respectivamente, após cada aplicação do controle integrado, no tempo t. No modelo (3), as mortalidades  $0 \le m_i < 1$ , i = 1, ..., 3, são a proporção pela qual a densidade de ovos, lagartas e adultos, respectivamente, é reduzida por morte devido à aplicação de inseticidas seletivos uma vez que a população de adultos atinge o LE. Além disso,  $\eta \ge 0$  é o número constante de parasitoides de ovos e  $\tau \ge 0$  é o número constante de parasitoides de lagartas liberados no tempo t.

Na Figura 2, supomos que o inseticida fosse um lagarticida ( $m_2 = 0.85$ ), por isso não mata os ovos ( $m_1 = 0$ ), e é pouco prejudicial aos adultos ( $m_3 = 0.5$ ). Fixamos a liberação de parasitoides de ovos em  $\eta = 1$  e a liberação de parasitoides de lagartas em (a)  $\tau = 1$  e (b)  $\tau = 2$ . Das diversas atribuições aos parâmetros envolvidos no sistema (3), os que correspondem a Figura 2, evidenciam os seguintes fatos: conforme a quantidade de parasitoides de lagartas liberados  $\tau$  aumenta, menos aplicações do MIP são necessárias; a população de lagartas é reduzida sempre a mesma quantidade após cada aplicação do MIP. Além disso, ao recuperar-se, atinge proporções menores conforme a quantidade de parasitoides de lagartas aumenta. Desta forma, concluímos que o MIP é eficiente no controle das lagartas e que após os transientes iniciais, as aplicações do MIP são aparentemente periódicas, fato este que também foi comprovado por [6].





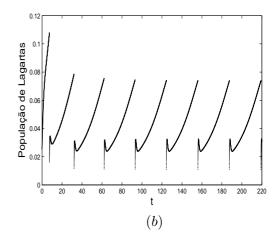


Figura 2: Variação na população de lagartas l(t) com a aplicação do MIP com  $m_1 = 0, m_2 = 0, 85, m_3 = 0, 5, LE = 0, 2$  para: (a)  $\tau = 1$  e (b)  $\tau = 2$ .

## 4 Modelo Espacialmente Estruturado para o Controle da G. molesta

Incorporamos ao modelo adimensional (1), através de Redes de Mapas Acoplados, a movimentação das populações entre os sítios de uma vizinhança. O habitat é representado por uma malha (matriz) bidimensional de tamanho  $55 \times 55$  sítios. Apenas os ovos da mariposa não se movimentam e a movimentação das lagartas é mais limitada, movimentando-se até os quatro vizinhos mais próximos. As mariposas adultas e os parasitoides podem se dispersar até os oito vizinhos mais próximos. A dinâmica do modelo com dispersão ocorre em duas etapas distintas: uma fase de movimentação, em que ocorre a dispersão das lagartas, fêmeas adultas, parasitoides de ovos e parasitoides de lagartas e, uma fase de reação, em que ocorre a dinâmica vital (reprodução, mortes e predação), descrita pelo modelo (1).

Considerando  $v_x(t)$  e  $c_x(t)$ , para c=l,n,s,p, respectivamente, as densidades de ovos, lagartas, fêmeas adultas, parasitoides de ovos e parasitoides de lagartas no sítio x, no instante t, antes da dispersão;  $v_x'(t)$  e  $c_x'(t)$ , para c'=l', n', s', p', as densidades populacionais no sítio x, no instante t, após a dispersão, escrevemos as equações para a etapa de dispersão, como segue:

$$\begin{cases}
v'_{x}(t) = v_{x}(t), \\
c'_{x}(t) = c_{x}(t) - \sum_{y \in V_{x}} S_{y}^{c}(t) + \sum_{y \in V_{x}} E_{y}^{c}(t),
\end{cases}$$
(4)

onde  $S_y^c(t)$  representam as populações que saem do sítio x e vão para cada um dos sítios  $y \in V_x$ , a cada etapa de tempo t;  $E_y^c(t)$  representam as populações que entram no sítio x, oriundas de cada um dos sítios  $y \in V_x$ , a cada etapa de tempo t. Após a etapa de movimentação, ocorre a dinâmica vital dentro de cada sítio da malha, descrita pelo sistema:

$$\begin{cases}
\frac{dv}{dt} = \gamma n' \left( 1 - n' \right) - (\alpha_1 + \mu_1) v' - \frac{\beta_1 v' s'}{1 + v'}, \\
\frac{dl}{dt} = \alpha_2 v' - (\alpha_3 + \mu_2) l' - \frac{\beta_2 l' p'}{1 + l'}, \\
\frac{dn}{dt} = \alpha_4 l' - \mu_3 n', \\
\frac{ds}{dt} = \frac{\beta_3 v' s'}{1 + v'} - \mu_4 s', \\
\frac{dp}{dt} = \frac{\beta_4 l' p'}{1 + l'} - \mu_5 p'.
\end{cases} (5)$$

## 4.1 Dispersão por Difusão e MIP

Para a dispersão por difusão, onde  $D_i$ , i = l, n, s, p são os coeficientes de difusão de cada população, usaremos em (4), as seguintes expressões:

$$S_{y}^{l}(t) = D_{l} \frac{l_{x}(t)}{4}, \ S_{y}^{n}(t) = D_{n} \frac{n_{x}(t)}{8}, \ S_{y}^{s}(t) = D_{s} \frac{s_{x}(t)}{8}, \ S_{x}^{p}(t) = D_{p} \frac{p_{x}(t)}{8},$$

$$E_{y}^{l}(t) = D_{l} \frac{l_{y}(t)}{4}, \ E_{y}^{n}(t) = D_{n} \frac{n_{y}(t)}{8}, \ E_{y}^{s}(t) = D_{s} \frac{s_{y}(t)}{8}, \ E_{y}^{p}(t) = D_{p} \frac{p_{y}(t)}{8}.$$

$$(6)$$

Para a aplicação do MIP como descrito em (3), dividimos a malha de tamanho  $55 \times 55$  sítios em 25 blocos de tamanho  $11 \times 11$  sítios. Em cada passo de tempo, em todos os sítios de cada bloco, medimos a densidade de fêmeas adultas n. Se a densidade n atingir o LE em 10% dos sítios, aplica-se o MIP em todos os sítios do bloco. Esse processo é feito em cada iteração temporal. Consideramos que inicialmente apenas o sítio central x=(28,28) esteja ocupado, com densidades iniciais  $v_x(0)=0,1,\ l_x(0)=0,025,\ n_x(0)=0,13,\ s_x(0)=3,3$  e  $p_x(0)=0,5$ , e o restante do reticulado esteja vazio.

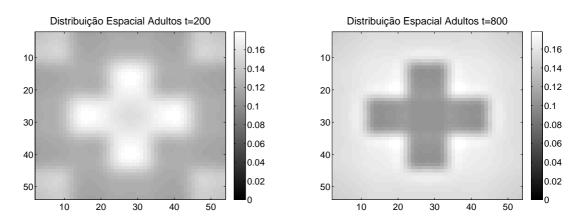


Figura 3: Distribuição espacial da população de fêmeas adultas n com coeficiente de difusão  $D_n = 0, 5$  e LE = 0, 2, nos instantes de tempo t = 200 e t = 800.

Na Figura 3, temos a distribuição espacial das fêmeas adultas apresentando padrões espaço-temporais heterogêneos. O MIP mostra-se eficiente para o controle da mariposa

oriental no caso das populações espacialmente distribuídas, pois n(t) é mantida abaixo do LE=0,2, em todos os sítios da malha (ver Figura 3). Resultados positivos também foram obtidos supondo que ambos os parasitoides se movimentem segundo um processo de taxia quase local e que as lagartas e fêmeas adultas se movimentem por difusão.

## 5 Conclusões

Os modelos apresentados para o controle da mariposa oriental utilizando o MIP mostraram-se eficientes, mantendo a densidade da praga em níveis toleráveis abaixo do LE, em
todos os casos considerados. Além disso, as aplicações do MIP tornaram-se periódicas
(Figura 2), o que é importante do ponto de vista da aplicação do controle, visto que o
produtor não vai precisar medir a população da praga antes de cada aplicação do controle,
passando a simplesmente aplicá-lo periodicamente.

No caso do modelo com distribuição espacial, o MIP provoca alterações no comportamento espaço-temporal das populações. Para a dispersão por difusão sem o MIP, a distribuição espacial das populações torna-se homogênea com o passar do tempo, mas ao aplicarmos o MIP (Figura 3), a distribuição espacial apresenta padrões heterogêneos instáveis. De forma geral, o manejo integrado da *Grapholita molesta* proposto neste trabalho mostrou-se uma boa alternativa na substituição das medidas de controle usualmente adotadas para a praga.

#### Referências

- [1] L. J. S. Allen, An Introduction to Mathematical Biology, Pearson Prentice Hall, vol. 1, (2007).
- [2] C. J. Arioli, M. S. Garcia, M. Zarte e M. Botton, Biologia da mariposa-oriental em dieta artificial à base de milho, Scientia Agraria, vol. 11, 481–486, (2010).
- [3] S. Bhattacharyya and D. K. Bhattacharya, An improved integrated pest management model under 2-control parameters (sterile male and pesticide), Mathematical Biosciences, vol. 209, 256–281, (2007).
- [4] M. Botton, D. E. Nava, C. J. Arioli, A. D. Grutzmacher e M. S. Garcia, Bioecologia, monitoramento e controle da mariposa-oriental na cultura do pessegueiro no Rio Grande do Sul, Circular Técnica Embrapa, vol. 86, Bento Gonçalvez, RS, (2011).
- [5] R. F. Norris, E. P. Caswell-Chen and M. Kogan, Concepts in Integrated Pest Management, Prentice Hall, vol. 1, (2003).
- [6] S. Tang and R. A. Cheke, Models of integrated pest control and their biological implications, Mathematical Biosciences, vol. 215, 115–125, (2008).
- [7] S. Tang, Y. Xiao and R. A. Cheke, Multiple attractors of host-parasitoid models with integrated pest management strategies: Eradication, persistense and outbreak, Theoretical Population Biology, vol. 73, 181–197, (2008).