

Geodésicas e Momento Angular Constante no espaço Anti-de Sitter (2,3)

Samuel A. Wainer ¹

Instituto Tecnológico de Aeronáutica, São José dos Campos, SP

Resumo. Considere M^{adSL} o Espaço de Anti-de Sitter Lorentziano de assinatura (2, 3). Neste trabalho demonstraremos o fato de que se o movimento de uma partícula restrita à M^{adSL} , sem ação de nenhuma força detetável por observadores em M^{adSL} , acontece sob momento angular constante, visto em $\mathbb{R}^{2,3}$, então essa trajetória acontece em uma geodésica tipo-tempo. Também demonstraremos que qualquer trajetória em uma geodésica na estrutura M^{adSL} implica em movimento sob momento angular constante, visto em $\mathbb{R}^{2,3}$.

Palavras-chave. Anti-de Sitter, Momento Angular, Geodésicas, Relatividade Geral.

1 Introdução

Considere $\mathbb{R}^{p,q}$ como sendo o par $(\mathbb{R}^{p+q}, \hat{g})$, onde \hat{g} é a métrica pseudo-Euclidiana de assinatura (p, q) . No que segue, denotaremos por $SO(p, q)$ o grupo pseudo-ortogonal em $\mathbb{R}^{p,q}$.

O espaço de Anti-de Sitter $M = SO(2, 3)/S(1, 3)$ de assinatura (2, 3) é uma brana, ou seja uma subvariedade, na estrutura $\mathbb{R}^{2,3}$. Definimos o espaço de Anti-de Sitter Lorentziano de assinatura (2, 3) como a estrutura $M^{adSL} = (M, g, D, \tau_g, \uparrow)$, onde se $i : M \rightarrow \mathbb{R}^5$ é a aplicação inclusão, então $g = i^*\hat{g}$ é a métrica induzida, D é a conexão de Levi-Civita de M , τ_g é uma orientação e \uparrow é uma orientação no tempo em M (para mais detalhes, consulte [8, 9]).

Além disso, (M, g) é uma pseudo-esfera na estrutura $\mathbb{R}^{2,3}$ e é um espaço-tempo com curvatura Riemanniana constante. O grupo $SO(2, 3)$ age transitivamente em $SO(2, 3)/SO(1, 3)$, que é, portanto, um espaço homogêneo (para $SO(2, 3)$).

O espaço de Anti-de Sitter e também o espaço de de Sitter vem sendo usados por muitos físicos [4, 5] como espaço alternativo para movimento de partículas e campos ao invés do espaço-tempo de Minkowski \mathcal{M} . Como é bem conhecido, o movimento natural de uma partícula livre de massa m em \mathcal{M} acontece sob momento linear constante $\mathbf{p} = m\gamma_* = cte$, onde $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow M$ é uma curva tipo-tempo. A questão que surge aqui é a seguinte:

Qual é o movimento natural de uma partícula livre na estrutura (M, g) ?

Uma sugestão natural para o espaço de de Sitter [2] é que tal movimento acontece sob momento angular constante L determinado por observadores do espaço ambiente em que M está mergulhado. Guiados por tal ideia, apresentamos aqui o seguinte resultado:

- a) Se uma partícula viaja em uma geodésica na estrutura M^{asSL} , então seu momento angular L em $\mathbb{R}^{2,3}$ é constante.

¹wainer@ita.br.

- b) Se uma partícula de massa m restrita a se mover em M com momento angular constante em $\mathbb{R}^{2,3}$, então seu movimento quando visto por um observador na brana M será descrito por uma geodésica tipo-tempo na estrutura M^{adSL} .

Este trabalho está estruturado da seguinte maneira: na Seção 2 fixamos as notações necessárias, descrevemos o espaço Anti-de Sitter M como uma pseudo-esfera mergulhada em $\mathbb{R}^{2,3}$ e apresentamos a equação de movimento geodésico (de uma partícula livre de massa m) na estrutura M^{adSL} . Na Seção 3 apresentamos a equação de movimento que uma partícula de massa m restrita a se mover em M com momento angular constante em $\mathbb{R}^{2,3}$ e com isso enunciamos o resultado de que os conceitos de momento angular constante e movimento geodésico são equivalentes na estrutura M^{adSL} . Por fim, na Seção 4 apresentamos nossas conclusões e perspectivas de trabalhos futuros.

2 Geodésicas no Espaço Anti-de Sitter (2, 3)

Primeiramente vamos apresentar a descrição do espaço Anti-de Sitter de assinatura (2, 3), M , como uma pseudo-esfera de raio l dentro da estrutura $\mathbb{R}^{2,3}$.

Seja $(X^{-1}, X^0, X^1, X^2, X^3)$ coordenadas cartesianas globais de $\mathbb{R}^{2,3}$. A equação representando a pseudo-esfera é

$$(X^{-1})^2 + (X^0)^2 - (X^1)^2 - (X^2)^2 - (X^3)^2 = l^2.$$

Aplicando a projeção estereográfica em M podemos introduzir coordenadas conformes $\{x^\mu\}$ em M . Imediatamente temos que²:

$$g = i^* \hat{g} = g_{\mu\nu} dx^\mu \otimes dx^\nu = \Omega^2 \eta_{\mu\nu} dx^\mu \otimes dx^\nu,$$

onde

$$g_{\mu\nu} = \Omega^2 \eta_{\mu\nu}, \quad \sigma^2 = \eta_{\mu\nu} x^\mu x^\nu,$$

$$\Omega = \frac{4l^2}{4l^2 + \sigma^2} = \frac{1}{1 + \frac{\sigma^2}{4l^2}}, \quad \text{e}$$

$$X^\mu = \Omega x^\mu, \quad X^{-1} = l\Omega \left[\frac{\sigma^2}{4l^2} - 1 \right] = l(1 - 2\Omega).$$

Agora, escrevendo $D_{\partial_\mu} \partial_\nu = \Gamma_{\mu\nu}^\alpha \partial_\alpha$, os coeficientes de conexão não nulos são:

$$\begin{aligned} \Gamma_{00}^0 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, & \Gamma_{01}^0 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^1, & \Gamma_{02}^0 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{03}^0 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^3, \\ \Gamma_{11}^0 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, & \Gamma_{22}^0 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, & \Gamma_{33}^0 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, & \Gamma_{00}^1 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^1, \\ \Gamma_{01}^1 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, & \Gamma_{11}^1 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^1, & \Gamma_{12}^1 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{13}^1 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^3, \\ \Gamma_{22}^1 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^1, & \Gamma_{33}^1 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^1, & \Gamma_{00}^2 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{02}^2 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, \\ \Gamma_{11}^2 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{12}^2 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^1, & \Gamma_{22}^2 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{23}^2 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^3, \\ \Gamma_{33}^2 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{00}^3 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^3, & \Gamma_{03}^3 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^0, & \Gamma_{11}^3 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^3, \\ \Gamma_{13}^3 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^1, & \Gamma_{22}^3 &= -\frac{\Omega}{2l^2} x^3, & \Gamma_{23}^3 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^2, & \Gamma_{33}^3 &= \frac{\Omega}{2l^2} x^3. \end{aligned} \tag{1}$$

²A matriz com entradas $\eta_{\mu\nu}$ é uma matriz diagonal $diag(1, -1, -1, -1)$.

Seja $\gamma : I \rightarrow M, s \mapsto \gamma(s)$ uma geodésica tipo-tempo em M . Nós sabemos que o campo vetorial tangente $\gamma_*(s) = \frac{d\mathbf{x}^\alpha \circ \gamma(s)}{ds} \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \Big|_\gamma$ satisfaz $D_{\gamma_*} \gamma_* = 0$, que escrito em coordenadas é

$$\frac{d^2 x^\alpha}{ds^2} + \Gamma_{\mu\nu}^\alpha \frac{dx^\mu}{ds} \frac{dx^\nu}{ds} = 0. \tag{2}$$

Usando os coeficientes de conexão dados pela Eq.(1) obtemos a equação da geodésica para o espaço de Anti-de Sitter de assinatura (2, 3):

$$\frac{d^2 x^\alpha}{ds^2} - \frac{\Omega}{l^2} x_\mu \frac{dx^\mu}{ds} \frac{dx^\alpha}{ds} + \frac{\Omega}{2l^2} x^\alpha \frac{dx_\mu}{ds} \frac{dx^\mu}{ds} = 0. \tag{3}$$

3 Momento Angular Constante e Geodésicas

Seja

$$\left\{ \mathbf{E}_A := \frac{\partial}{\partial X^A} \right\}, A = -1, 0, 1, 2, 3$$

a base canônica de $T\mathbb{R}^{2,3}$ e seja $\{E^A := dX^A\}$ uma base de $T^*\mathbb{R}^{2,3}$ dual a $\{\mathbf{E}_A\}$.

A métrica \dot{g} em $\mathbb{R}^{2,3}$ é dada por

$$\dot{g} = \eta_{AB} E^A \otimes E^B,$$

onde é a matriz com entradas η_{AB} é a matriz diagonal $diag(1, 1, -1, -1, -1)$.

Além disso seja

$$\dot{g} = \eta^{AB} = \mathbf{E}_A \otimes \mathbf{E}_B$$

a métrica do fibrado cotangente (com $\eta^{AB} \eta_{BC} = \delta_C^A$). Finalmente seja $\{E_A\}$ a base recíproca de $\{E^A\}$, i.e., $\dot{g}(E^A, E_B) = \delta_B^A$. Introduzimos a base $\{\mathcal{E}_A\}$ de \mathbb{R}^5 e consideramos a identificação usual $E_A(p) \simeq E_A(p') \simeq \mathcal{E}_A, \forall p, p' \in \mathbb{R}^5$.

Sejam $\mathbf{X} = X^A \mathcal{E}_A$ o covetor posição, $\mathbf{P} = m \ddot{X}^B \mathcal{E}_B$ o covetor momento linear em $\mathbb{R}^{2,3}$ e $\mathbf{L} = \mathbf{X} \wedge \mathbf{P}$ o momento angular de uma partícula de massa m em $\mathbb{R}^{2,3}$. Se a partícula está se movendo livremente ³ na subvariedade M , uma hipótese natural é que o momento angular em $\mathbb{R}^{2,3}$ desta partícula seja uma constante de movimento.

$\mathbf{L} = cte$ implica imediatamente em

$$\frac{1}{2} (X^A \ddot{X}^B - \ddot{X}^A X^B) \mathcal{E}_A \wedge \mathcal{E}_B = 0. \tag{4}$$

Assim, para $\alpha, \beta = 0, 1, 2, 3$ teremos $X^\alpha \ddot{X}^\beta - \ddot{X}^\alpha X^\beta = 0$, i.e.,

$$x^\alpha \left(-\frac{\Omega}{l^2} x_\mu \frac{dx^\mu}{ds} \frac{dx^\beta}{ds} + \frac{d^2 x^\beta}{ds^2} \right) - \left(-\frac{\Omega}{l^2} x_\mu \frac{dx^\mu}{ds} \frac{dx^\alpha}{ds} + \frac{d^2 x^\alpha}{ds^2} \right) x^\beta = 0. \tag{5}$$

Também, da equação $X^\alpha \ddot{X}^{-1} - \ddot{X}^\alpha X^{-1} = 0$, segue que

$$\begin{aligned} & -(2\Omega - 1) \left(\frac{d^2 x^\alpha}{ds^2} + \frac{1}{l^2} \Omega x_i \frac{dx^i}{ds} \frac{dx^\alpha}{ds} \right) \\ & + \frac{1}{2l^2} \Omega \left(\frac{1}{l^2} \Omega x_i x_j \frac{dx^i}{ds} \frac{dx^j}{ds} + \frac{dx_i}{ds} \frac{dx^i}{ds} + x_i \frac{d^2 x^i}{ds^2} \right) x^\alpha = 0. \end{aligned} \tag{6}$$

³Do ponto de vista físico, dizer que se move livremente quer dizer que observadores morando em M não podem detectar nenhuma força agindo na partícula.

Estas são as equações do movimento de acordo com a estrutura M^{adSL} . Fixadas tais notações e hipóteses, podemos demonstrar a seguinte proposição:

Proposição 3.1.

- a) *Se uma partícula viaja em uma geodésica na estrutura M^{asSL} , então seu momento angular L em $\mathbb{R}^{2,3}$ é constante.*
- b) *Se uma partícula de massa m restrita a se mover em M com momento angular constante em $\mathbb{R}^{2,3}$, então seu movimento quando visto por um observador na brana M será descrito por uma geodésica tipo-tempo na estrutura M^{adSL} .*

Tal resultado segue da comparação entre as Eqs. (5), (6), com a Eq. (3).

4 Conclusões

O espaço de Anti-de Sitter e também o espaço de de Sitter vem sendo estudados como um espaço natural para o movimento de partículas e campos ao invés do espaço-tempo de Minkowski \mathcal{M} . Discutimos essas propriedades para o espaço de de Sitter em [7,8]. Recentemente [6], demonstramos que usando o formalismo do fibrado de Clifford [9], a hipótese que uma partícula movendo livremente no espaço de de Sitter com momento angular constante visto do espaço ambiente leva naturalmente à uma equação de Dirac [1] nesse espaço. Com as afirmações demonstradas na Proposição 3.1, sobre a equivalência entre geodésicas e momento angular constante visto do espaço ambiente, podemos esperar que o mesmo é válido para o Espaço Anti-de Sitter, isto é, utilizando o formalismo do fibrado de Clifford, podemos obter uma equação de Dirac, o que pretendemos demonstrar em trabalhos futuros.

Referências

- [1] Dirac, P. A. M., The Electron Wave Equation in De-Sitter Space, *Ann. Math.* **36**, 657-669, 1935.
- [2] Gürsey, F., Introduction to Group Theory, in DeWitt, C. and DeWitt, B. (eds.), *Relativity, Groups and Topology*, pp 91-161, Gordon and Breach, New York, 1964.
- [3] Hawking, S. W. e Ellis, G. F. R., *The Large Scale Structure of Space-Time*, Cambridge Univ. Press, Cambridge, 1973.
- [4] Pereira, J. G. e Sampson, A. C., de Sitter Geodesics: Reappraising the Notion of Motion, *Gen Relativ Gravit*, **44**, 1299–1308, (2012).
- [5] Pereira, J. G., Sampson, A. C. e Savi L. L., de Sitter Transitivity, Con-formal Transformations and Conservation Laws, *Int. J. Mod. Phys, D* **23**, 1450035 (2014).
- [6] Rodrigues, W. A. Jr., Wainer, S. A., Rivera-Tapia, M., Notte-Cuello, E. A., Kondrashuk, I., A Clifford Bundle Approach to the Wave Equation of a Spin 1/2 Fermion in the de Sitter Manifold, *Adv. Appl. Clifford Algebras*, 253-277 (2016).
- [7] Rodrigues, W. A. Jr. and Wainer, S. A., Notes on Conservation Laws, Equations of Motion and Particle Field in Lorentzian and Teleparallel de Sitter Spacetime Structures, *Adv. Math. Phys.* **2016**, 5465263 (2016)

- [8] Rodrigues, W. A. Jr., Wainer, S.A. On the Motion of a Free Particle in the de Sitter Manifold. *Adv. Appl. Clifford Algebras* **27**, 1761–1767 (2017).
- [9] Rodrigues, W. A. Jr. and Capelas de Oliveira, E., *The Many Faces of Maxwell, Dirac and Einstein Equation,. A Clifford Bundle Approach* (second edition, revised and enlarged), Lecture Notes in Physics **922**, Springer, Heidelberg, 2016.